

BIZONYOS MÁSODRENDŰ NEM-LINEÁRIS
DIFFERENCIÁLEGYENLETEK MEGOLDÁSAINAK
ASZIMPTOTIKUS VISELKEDÉSÉRŐL

K a r s a i J á n o s
doktori értekezése

JATE
BOLYAI INTÉZET
SZEGED
1983

B 2336



E. A.

ROYAL LIBRARY

1. BEVEZETÉS

Egy rugóra függesztett m tömegű golyó surlódásmentes közegben való mozgását az

$$\ddot{x} + f(x) = 0$$

egyenlet írja le. Az $f(x)$ rugóerő a kitéréssel ellentétes irányú ($xf(x) > 0$ ha $x \neq 0$), de általában nem-lineáris. Előfordul, hogy a rugalmassági együttható időben változik. A mozgásegyenlet ekkor:

$$(E1) \quad \ddot{x} + q(t)f(x) = 0,$$

ahol $q(t) > 0$.

Ha az impulzus az időtől explicit módon is függ, akkor a pont az

$$(E2) \quad (p(t)\dot{x})' + q(t)f(x) = 0 \quad (p(t) > 0),$$

ha még külső erő is hat, akkor az

$$(E2') \quad (p(t)\dot{x})' + q(t)f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

egyenlet szerint mozog. Ilyen alakú a változó fonál-

hosszuságú matematikai inga mozgásegyenlete is:

$$(\dot{l}^2(t)\dot{\varphi})' + gl(t)\sin\varphi = 0 \quad ,$$

melyben $l(t)$ az inga pillanatnyi hossza, g a nehézségi gyorsulás, $\varphi(t)$ pedig a függőlegetől való eltérés szöge.

A valóságban azonban surlódás mindig hat a mozgó testre. Ha az elsőként tekintett golyó valamilyen inhomogén surlódó közegben rezeg, akkor ezt az

$$(E3) \quad \ddot{x} + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = 0$$

egyenlet, ha pedig külső erő is hat, akkor az

$$(E3') \quad \ddot{x} + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

egyenlet szerint teszi $(g(t, x, \dot{x}) \geq 0)$.

A fenti egyenletek mind speciális esetei az

$$(E) \quad (p(t)\dot{x})' + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + q(t)f(x) = 0$$

illetve az

$$(E') \quad (p(t)\dot{x})' + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + q(t)f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

differenciálegyenleteknek. Ebben a dolgozatban azzal



az igen gazdag irodalommal rendelkező problémával foglalkozunk, hogy az (E) vagy (E') egyenlet szerint mozgó test milyen körülmények között közeledik minden határon túl az $x=0$ egyensúlyi helyzetéhez, miközben a t idő a végtelenbe tart, vagyis, milyen feltételek mellett teljesül minden megoldásra a $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$ reláció.

Az első eredmények a lineáris

$$(E1L) \quad \ddot{x} + q(t)x = 0$$

egyenletre vonatkoztak, ezért ebben a speciális esetben tekintsük át röviden, mikor várható a $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$ reláció teljesülése. Legyen $x(t)$ megoldás. Az

$$E(t) = \frac{1}{2} \frac{\dot{x}^2(t)}{q(t)} + \frac{1}{2} x^2(t)$$

energiafüggvény deriváltja

$$\dot{E}(t) = - \frac{\dot{q}(t)}{2q(t)} x^2(t),$$

amelyről leolvasható, hogy számunkra csak a $\dot{q}(t) \geq 0$ eset a kedvező (ugyanis általában csak ekkor tudjuk az $x(t)$ megoldások korlátosságát biztosítani $[0, \infty)$ -n).

Az is nyilvánvaló, hogy a $\lim_{t \rightarrow \infty} q(t) = \infty$ feltétel szükséges az összes megoldás 0-hoz tartásához. De nem elegendő, mint ahogyan azt De Kleine [8] példája is mutatja. Sőt 1966-ban Willett [25] bebizonyította, hogy minden pozitív nem-csökkenő $b(t)$ függvényhez létezik olyan $q(t)$, hogy $\dot{q}(t) \geq b(t)$ és az (ELL) egyenletnek van 0-hoz nem tartó megoldása.

Milloux 1949-ben megmutatta [12], hogy a $\lim_{t \rightarrow \infty} q(t) = \infty$ feltétel, ha minden megoldásra nem is, de legalább egyre biztosítja $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$ teljesülését. Ezt a tételt a 2.4 fejezetben általánosítjuk az (E) egyenletre.

Willett tételéből sejthető, hogy a megoldások 0-hoz tartása szempontjából nem a $q(t)$ növekedése sebességének, hanem szabályosságának van jelentősége. A híres Armellini-Sansone-Tonelli tételben ez a szabályosság a $\log q(t)$ "reguláris növekedése" [23].

Lazer [16] 1965-ben bebizonyította, hogy ha $q(t)$ úgy tart monoton növe a végtelenbe, hogy közben

$$\int_0^t |(q^{-1})^{\dots}| \text{ korlátos } [0, \infty) \text{-en, akkor is biz-}$$

tosított (ELL) minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$

teljesülése.

1966-ban Mc Shane gyengítette a reguláris növekedés feltételét [18] .

A nem-lineáris (E1) ill. (E2) egyenletek vizsgálatánál a lineáris esetben bevált módszerek többségét nem lehetett alkalmazni. Az új módszerek segítségével számos eredmény született, melyek sokszor a lineáris egyenletekre is többet mondtak a már ismerteknél (Meir, Willett és Wong [19,26] , Burton és Grimmer [5], Hatvani [14], Scott [20,21]) . Ezen egyenleteket a 3.4 fejezetben tárgyaljuk.

A $g(t, x, \dot{x})\dot{x}$ fékezés a vizsgálatokban az 50-es években jelenik meg. Az

$$E(t) = \frac{1}{2} \dot{x}^2(t) + \frac{1}{2} x^2(t)$$

energia deriváltja az

$$(E3L) \quad \ddot{x} + g(t)\dot{x} + x = 0 \quad (g(t) \geq 0)$$

egyenlet megoldásai mentén

$$\dot{E}(t) = -2g(t)\dot{x}^2(t) .$$

Azonnal látható, hogy ha $\int_0^\infty g < \infty$, akkor (E3L)

egy megoldása se tart 0-hoz [3]. Az (E1L) egyenlethez

hasonlóan igaz azonban, hogy az $\int_0^\infty g = \infty$ feltétel

csupán 0-hoz tartó megoldás létezését biztosítja (Hartman [12]). Most tehát a $g(t)$ integráljának kell eléggé szabályosan növekedni. Ha a növekedés túl gyors, egy új jelenséggel találkozunk. Ekkor létezik olyan megoldás, amely nem jut el az $x=0$ egyensúlyi helyzetig. Például az

$$\ddot{x} + \left(\frac{2}{t} + t + \frac{2}{t} \right) \dot{x} + x = 0$$

egyenletnek az $x(t) = 1 + \frac{1}{t}$ függvény megoldása.

Ezek szerint minden megoldás csak akkor tarthat 0-hoz, ha $g(t)$ elegendően, de nem túlságosan gyorsan növekszik.

1960-ban I.J. Levin és J.A. Nohel [17] bebizonyították, hogy (E3L) minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), \dot{x}(t)) = (0,0)$ teljesül, ha

$$0 < c_1 \leq g(t) \leq c_2$$

R.A. Smith alábbi két eredménye (1961, [22]) lényegében egészen a mai napig nem túlhaladott, és jól jellemzi a vizsgálatok korlátait. Abban a két elkülönülő esetben tudta biztosítani a megoldások 0-hoz tartását, mikor $g(t)$ mindig pozitív konstans fölött, illetve alatt marad. Nevezetesen bebizonyította, hogy ha

vagy

$$1) \quad 0 < a(t) \leq g(t) \leq c_1, \quad a(t) \searrow [0, \infty) \text{-en és } \int_0^{\infty} a = \infty;$$

vagy

$$2) \quad 0 < c_2 \leq g(t) \leq b(t), \quad b(t) \nearrow [0, \infty) \text{-en és } \int_0^{\infty} \frac{1}{b} = \infty,$$

akkor az (E3L) egyenlet triviális megoldása globálisan aszimptotikusan stabilis.

R.J. Ballieu és K. Peiffer 1977-ben [3] általánosították Smith eredményeit a nem-lineáris (E3) egyenletre. Hatvani L. [13] a nagy fékezés esetén gyengítette a $g(t) \geq c_2$ feltételt az

$$\ddot{x} + g(t)\varphi(x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = 0$$

egyenletre nyert eredményében, helyettesítve a

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_t^{t+\delta} g > 0 \quad (\forall \delta > 0 \text{ számra})$$

feltétellel, melyet az "integrálisan" konstansnál nagyobb függvények elégítenek ki (pl. $\sin^2 t$, $1/t$).

A 3.3 fejezetben olyan tételt bizonyítunk, amely a homogén egyenletek esetén nem kívánja meg a nagy ill. a kis csillapítás megkülönböztetését. Speciálisan

nyerjük, hogy az (E3L) egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), \dot{x}(t)) = (0,0)$ teljesül, ha a $g(t)$ csillapítási együttható "integrálisan" egy pozitív nem-növvő $a(t)$ és egy nem-csökkenő $b(t)$ függvény között változik, melyekre $\int_0^\infty a = \int_0^\infty 1/b = \infty$. Megjegyezzük, hogy az inhomogén egyenletek esetén a "nagy" és "kis" fékezés megkülönböztetése továbbra is szükséges (3.2 fejezet).

A dolgozatban vizsgált egyenleteket jelölésükkel együtt az 1. függelékben felsoroljuk.

2. DEFINICIÓK, ALAPLEMMÁK

2.1. Jelölések, általános feltételek, definíciók

A dolgozatban $\underline{R}$ a valós számok, R_+ a nem-negatív valós számok halmazát jelöli és $R^2 = R \times R$. Valamely $a \in R$ esetén $[a]^+$ a szám pozitív, $[a]^-$ a szám negatív része, vagyis $[a]^+ = \max(0, a)$, $[a]^- = \max(0, -a)$. $C^1[a, b)$ -vel jelöljük az $[a, b)$ -n értelmezett i -szer folytonosan differenciálható valós értékű függvények halmazát.

Az (E) és (E') egyenletekben szereplő függvények alábbi tulajdonságai közül bizonyosak teljesülését tételeink feltételezzük (ezeket a tulajdonságokat a 2. függelékben is összefoglaljuk) :

$$(I) \quad p, q \in C^1[t_0, \infty) ; \quad p(t), q(t) > 0 \quad \text{ha} \quad t > t_0 ;$$

$$(II) \quad f(x) \in C(-\infty, \infty) ; \quad xf(x) > 0 \quad (x \neq 0) ;$$

$$F(x) := 2 \int_0^x f \rightarrow \infty \quad (x \rightarrow \infty) ;$$

$$(III) \quad 0 \leq a(t) \varphi(x, y) \leq g(t, x, \left(\frac{q}{p}\right)^2 y) \leq b(t) \Psi(x, y) ,$$

ahol $\underline{a}, \underline{b}, \varphi, \psi$ nem-negatív folytonos függvények és $\varphi(x, y) \neq 0$ ha $y \neq 0$;

$$(IV) \quad |e(t, x, y)| = r_1(t) + r_2(t) |y|^\ell$$

$$0 \leq \ell \leq 1 ; r_1, r_2 \in C[t_0, \infty) ; r_1(t), r_2(t) \geq 0 ;$$

$$(V) \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{r_1}{(pq)^{\frac{1}{2}}} < \infty ; \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{r_2}{(pq)^{\frac{1}{2}}} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}} < \infty ;$$

$$(VI) \quad \int_{t_0}^{\infty} \left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq)'}{pq}(t) \right] dt < \infty ,$$

$$\text{ahol } k = \inf_{x, y \in \mathbb{R}} \varphi(x, y) .$$

azt mondjuk, hogy az (E) egyenlet triviális megoldása

(i) stabilis, ha bármely t_0 -hoz és pozitív ε számhoz van olyan pozitív $\delta(\varepsilon, t_0)$, hogy ha $|x(t_0)| + |\dot{x}(t_0)| < \delta$, akkor $|x(t)| + |\dot{x}(t)| < \varepsilon$ teljesül, ha csak $t > t_0$;

(ii) stabilis x-ben, ha bármely t_0 -hoz és pozitív ε számhoz van olyan pozitív $\delta(\varepsilon, t_0)$, hogy ha $|x(t_0)| + |\dot{x}(t_0)| < \delta$, akkor $|x(t)| < \varepsilon$ ha csak $t > t_0$;

(iii) globálisan aszimptotikusan stabilis (g.a.s.), ha stabilis és minden $x(t)$ megoldásra

$$\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), \dot{x}(t)) = (0, 0) ;$$

(iv) globálisan aszimptotikusan stabilis x -ben,
ha stabilis x -ben és minden $x(t)$ megoldásra
 $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$.

Ljapunov függvényként az

$$E(t) = \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x(t) + F(x(t))$$

energiafüggvényt használjuk, ahol $F(x) := 2 \int_0^x f$.

A megoldások viselkedésére az $E(t)$ viselkedéséből
következtetünk. A (II) feltétel miatt az $x(t)$ meg-
oldás korlátossága azonnal adódik. Attraktivitási té-
teleinkben azt fogjuk bebizonyítani, hogy ha $x(t)$ az
(E') megoldása, akkor $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$. Ebből a (II)
feltétel alapján kapjuk, hogy

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0.$$

Megjegyezzük, hogy a $\lim_{|x| \rightarrow \infty} F(x) < \infty$, telje-
sülne, akkor állításaink csak a korlátos megoldásokra
vonatkoznának.

2.2. A megoldások korlátossága, néhány tulajdonsága

Az aszimptotikus viselkedés vizsgálatának csak olyan megoldások esetén van értelme, melyek léteznek valamely $[t_0, \infty)$ intervallumon. Attraktivitási tételeink általában minden megoldásra vonatkoznak, ezért szükségünk van egy az összes megoldás valamely $[t_0, \infty)$ -en való létezését biztosító lemmára.

2.1. LEMMA. Tegyük fel, hogy az (E') egyenletben szereplő függvények rendelkeznek az (I) - (VI) tulajdonságokkal. Ekkor az (E') egyenlet minden megoldása létezik, az $E(t)$ függvény korlátos változásu $[t_0, \infty)$ -en. Emiatt létezik a $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda$ véges határérték, az egyenlet minden $x(t)$ megoldása és a $\frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t)$ függvény korlátosak $[t_0, \infty)$ -en,

Bizonyítás. Legyen $x(t)$ az (E') egyenlet megoldása. Tegyük fel, hogy $x(t)$ létezik a $[t_0, t_1)$ intervallumon. Az $E(t)$ deriváltjára az alábbi összefüggés nyerhető:

$$(2.1) \quad \dot{E}(t) = -2 \frac{g(t, x(t), \dot{x}(t))}{q(t)} \dot{x}^2(t) - \frac{(pq)'}{q^2}(t) \dot{x}^2(t) +$$

$$2e(t, x(t), \dot{x}(t)) \frac{1}{q(t)} \dot{x}(t) \leq \left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq) \cdot}{pq}(t) \right] \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) +$$

$$2 \left(\frac{r_1}{(pq)^{1/2}}(t) + \frac{r_2}{(pq)^{1/2}}(t) \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) \right) \left(\frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) + 1 \right) \leq$$

$$\left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq) \cdot}{pq}(t) \right] E(t) + 2 \left(\frac{r_1}{(pq)^{1/2}}(t) + \frac{r_2}{(pq)^{1/2}}(t) \right) \times$$

$$\times \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) (E(t) + 1),$$

ahol $k = \inf_{[t_0, t_1]} \psi(x(t), \dot{x}(t))$.

Az általánosított Bellman lemma segítségével (Malanay [11], 1.3 fejezet, 1.6 lemma) kapjuk, hogy $E(t)$ és így $x(t), \dot{x}(t)$ is korlátos $[t_0, t_1]$ -en ha $t_1 < \infty$, ami lehetetlen. Ezért szükségképpen $t_1 = \infty$.

A pozitív rész definícióját felhasználva, mivel (2.1) jobboldala nem negatív, kapjuk:

$$[\dot{E}(t)]^+ \leq \left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq) \cdot}{pq}(t) \right] E(t) + 2 \left(\frac{r_1}{(pq)^{1/2}}(t) + \right.$$

$$+ \frac{r_2}{(pq)^{1/2}}(t) \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) (E(t) + 1) ;$$

$E(t) > 0$ miatt pedig

$$\int_{t_0}^t [\dot{E}(\tau)]^- d\tau \leq E(t_0) + \int_{t_0}^t [\dot{E}(\tau)]^+ d\tau$$

adódik. Az (V) és (VI) feltételek biztosítják a fentiek alapján, hogy $E(t)$ korlátos változása $[t_0, \infty)$ -en.

Az $x(t)$ és $\frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x(t)$ függvények korlátossága

$\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = \infty$ alapján nyilvánvaló.

Megjegyzés. Ha az $e(t, x, y)$ függvény (IV) becslésében $\ell \equiv 1$, akkor a (VI) és

$$\int_{t_0}^{\infty} \frac{r_2}{(pq)^{1/2}} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}} < \infty$$

feltételek helyett az

$$\int_{t_0}^{\infty} \left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq)}{pq}(t) - \frac{r_2(t)}{p(t)} \right] dt < \infty \quad \left(k = \inf_{x, y \in R} \psi(x, y) \right)$$

feltételt elegendő megkövetelni.

Az (E) és (E') egyenletek megoldásainak jelváltásuk, monotonitási tulajdonságaik szerinti osztályozása nagymértékben megkönnyíti aszimptotikus viselkedésük vizsgálatát. Ennek lehetőségét teremti meg az alábbi három lemma.

2.2. LEMMA. Teljesülnek az (I) - (III) feltételek.
Legyen $x(t)$ a homogén (E) egyenlet nem-triviális megoldása. Ha t_1, t_2 az $\dot{x}(t)$ szomszédos zéróhelyei,
akkor létezik olyan $\bar{t} \in (t_1, t_2)$, hogy $x(\bar{t}) = 0$.

Bizonyítás. Helyettesítsünk az (E) egyenletbe $\bar{t}$ helyére t_1 -et, t_2 -t:

$$p(t_i)\ddot{x}(t_i) + q(t_i)f(x(t_i)) = 0 \quad (i = 1, 2).$$

Mivel t_1, t_2 az $\dot{x}(t)$ szomszédos zéróhelyei és $f(x(t_i)) = 0$ ($i = 1, 2$), kapjuk hogy $\text{sign}(\ddot{x}(t_1)) \neq \text{sign}(\ddot{x}(t_2))$. Szükségképpen $\text{sign}(x(t_1)) \neq \text{sign}(x(t_2))$. Ezek után $\bar{t}$ az $x(t)$ folytonossága miatt létezik.

2.3. LEMMA. Teljesülnek az (I) - (VI) feltételek,
és tegyük fel, hogy $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{r_1(t)}{q(t)} = 0$.

Legyen $x(t)$ az (E') egyenlet olyan megoldása, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$. Ha t_1, t_2 az $\dot{x}(t)$ elegendően



nagy szomszédos zéróhelyei, akkor létezik olyan

$\bar{t} \in (t_1, t_2)$, hogy $x(\bar{t}) = 0$.

A 2.2 Lemma szerint minden megoldás, a 2.3 Lemma szerint minden 0-hoz nem tartó megoldás vagy oscillál $[t_0, \infty)$ -en, vagy t elég nagy értékeire monoton.

Bizonyítás. Legyen $x(t)$ az (E') egyenlet $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$ tulajdonságú megoldása. Legyenek t_1, t_2 az $\dot{x}(t)$ olyan szomszédos zéróhelyei, hogy ha $t_1 \leq \tau$, akkor

$$\frac{r_1(\tau)}{q(\tau)} < f(x(\tau))$$

teljesüljön. Ha ilyen t_1, t_2 nem létezik, akkor kész a bizonyítás. Az egyenletbe t_i -t ($i = 1, 2$) helyettesítve kapjuk:

$$\begin{aligned} -r_1(t_i) &< p(t_i) \ddot{x}(t_i) + q(t_i) f(x(t_i)) = \\ e(t_i, x(t_i), \dot{x}(t_i)) &< r_1(t_i) . \end{aligned}$$

t_1, t_2 megválasztásából adódik, hogy $\text{sign}(\ddot{x}(t_1)) \neq \text{sign}(\ddot{x}(t_2))$, amiből $\text{sign}(x(t_1)) \neq \text{sign}(x(t_2))$ és $\bar{t}$ létezése következik.

2.4. LEMMA. Teljesülnek az (I) - (VI) feltételek.
Legyen $x(t)$ az (E') egyenlet olyan megoldása, mely-
re $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$ létezik.

Ekkor :

a) ha $x(t)$ -nek végtelen sok zéróhelye létezik bár-
mely $[t_1, \infty)$ -en ($t_1 \geq t_0$), akkor oszcillál is
 $[t_0, \infty)$ -en;

b) ha $[t_n^1, t_n^2]$ olyan intervallumsorozat, hogy
 $t_n^1 \nearrow \infty$ ($n \rightarrow \infty$), $t_{n+1}^1 > t_n^2$, $\dot{x}(t_n^1) = \dot{x}(t_n^2) = 0$ és

minden n -re $|x(t)| > 0$ $[t_n^1, t_n^2]$ -n, akkor

$$\lim_{n \rightarrow \infty} |x(t_n^2) - x(t_n^1)| = 0 \text{ és}$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty}, t \in \bigcup_{n=1}^{\infty} [t_n^1, t_n^2] \quad \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) = 0 ;$$

c) ha $|x(t)| > 0$ valamely $[t_1, \infty)$ intervallumon,
és $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p}\right)^{1/2} = \infty$, akkor $\lim_{t \rightarrow \infty} F(x(t)) = \lambda$.

A feltételek még nem biztosítják a megoldások
 2.3 Lemmában leírt tulajdonságát. Vizsgálatainkban
 azonban gyakran elegendő lesz erre a lemmára hivat-
 koznunk.

B i z o n y i t á s. a) Legyen $\{t_n\}$ az $x(t)$ zéróhelyeinek olyan sorozata, hogy $\lim_{n \rightarrow \infty} t_n = \infty$.
Ekkor $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{p(t_n)}{q(t_n)} \dot{x}^2(t_n) = \lambda$, amiből adódik, hogy $\dot{x}^2(t_n) > 0$, ha n elég nagy, vagyis $x(t)$ nem lehet jeltartó.

b) Az állítás azonnal adódik abból, hogy ha $\{t_n\}$ az $\dot{x}(t)$ zéróhelyeinek egy sorozata ($\lim_{n \rightarrow \infty} t_n = \infty$), akkor $\lim_{n \rightarrow \infty} F(x(t_n)) = \lambda$, továbbá ha t^1 és t^2 az $\dot{x}(t)$ olyan szomszédos zéróhelyei, hogy $[t^1, t^2]$ -en $x(t)$ jeltartó, akkor $F(x(t^1)) \leq F(x(t)) \leq F(x(t^2))$ vagy $F(x(t^1)) \geq F(x(t)) \geq F(x(t^2))$ ha $t \in [t^1, t^2]$.

c) Ha $\dot{x}(t)$ -nek van zéróhelye bármely $[t_2, \infty)$ -en ($t_2 \geq t_1$), akkor az állítás b)-ből következik. Ha nincs, akkor $x(t)$ monoton az elég nagy t értékekre, ezért létezik a $\lim_{t \rightarrow \infty} F(x(t)) = \mu$ határérték. Ha $\mu < \lambda$, akkor létezik olyan $\delta > 0$, hogy

$$|\dot{x}(t)| > \delta \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2}(t) \text{ ha } t \text{ elég nagy. De integrálás}$$

után ellentmondásba kerülünk $x(t)$ korlátosságával. A lemmát teljesen bebizonyítottuk.

Vizsgálatainkban ki fogjuk használni a megoldások oszcillációs viselkedésének szabályosságát. Ezért most a 0 -hoz nem tartó oszcilláló megoldások zéró- illetve szélsőérték-helyeinek elhelyezkedésére vonatkozóan bizonyítunk be néhány állítást.

2.5. LEMMA. Tegyük fel, hogy az (E') egyenlet rendelkezik az (I) - (VI) tulajdonságokkal. Legyen $x(t)$ az (E') egyenlet olyan oszcilláló megoldása, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$. Legyen $0 \leq \varepsilon_1 < \varepsilon_2 < \lambda$. Ekkor létezik $\delta_2 > \delta_1 > 0$, hogy ha $t_2 > t_1$, $F(x(t_1)) = \varepsilon_1$, $F(x(t_2)) = \varepsilon_2$, $|\dot{x}(t)| > 0$ $[t_1, t_2]$ -n, akkor

$$\delta_2 > \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} > \delta_1 .$$

Az állításból azonnal látszik, hogy ha $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} < \infty$, akkor nincs 0-hoz nem tartó oszcilláló megoldás, mert csak véges sok lemmabeli tulajdonságú $[t_1, t_2]$ intervallum létezik. Ha pedig $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} = \infty$, akkor a zéróhelyek távolságára kapunk alsó becslést.

Speciálisan adódik, hogy az ilyen megoldások zéróhelyei véges T pontban nem torlódhatnak, ugyanis akkor

$$\infty > \int_{t_0}^T \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} \geq \delta_1 \lim_{n \rightarrow \infty} n = \infty$$

lenne, ami ellentmond (I) -nek.

B i z o n y i t á s. Nyilván

$$\lambda - \varepsilon_2 < \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x(t) = E(t) - F(x(t)) \leq K \quad (t_1 \leq t \leq t_2),$$

ahol $K = \sup_{[t_0, \infty)} E(t)$. Feltéhetjük, hogy $\dot{x}(t) > 0$

$[t_1, t_2]$ -n. Integrálással a

$$\sqrt{\lambda - \varepsilon_2} \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} \leq x(t_2) - x(t_1) \leq \sqrt{K} \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}}$$

egyenlőtlenséghez jutunk. Most már δ_1 és δ_2

létezése azonnal adódik $F(x)$ folytonosságából és $x(t)$ korlátosságából.

A szélsőérték-helyek távolságára felső becslés is adható. Az összefüggések bonyolultsága miatt a becs-

lést csak két speciális esetben végezzük el.

2.6. LEMMA. Tegyük fel, hogy (E') rendelkezik az (I) - (IV), (VI) tulajdonságokkal, $b(t) \equiv 1$, $0 < q_1 \leq q(t) \leq q_2$, $0 < p_1 \leq p(t) \leq p_2$ $[t_0, \infty)$ -en és $\int_{t_0}^{\infty} r_i < \infty$ ($i = 1, 2$). Legyen $x(t)$ az (E') olyan oszcilláló megoldása, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$. Ekkor léteznek olyan δ, Δ pozitív számok, hogy ha t_1, t_2 az $x(t)$ szomszédos zéróhelyei, akkor

$$\delta < |t_2 - t_1| < \Delta.$$

B i z o n y i t á s. Tegyük fel először, hogy $\lim_{t \rightarrow \infty} r_1(t) = 0$. Legyen T_0 olyan, hogy ha $t > T_0$, akkor $|E(t) - \lambda| < \frac{\lambda}{3}$. Legyenek t_1, t_2 az $\dot{x}(t)$ T_0 -nál nagyobb szomszédos zéróhelyei. A 2.3 Lemma miatt $\dot{x}(t)$ jeltartó, feltehetjük, hogy pozitív, ezen a szakaszon. A $\tau_1 < \tau_2$ számokat válasszuk meg úgy (t_1, t_2) -ben, hogy $F(x(\tau_1)) = F(x(\tau_2)) = \frac{\lambda}{3}$ teljesüljön. A 2.5 Lemma miatt léteznek olyan $\delta_1, \delta_2 > 0$ számok, hogy $\delta_2 > \tau_2 - \tau_1 > \delta_1 > 0$. Most becsüljük felülről $[\tau_2, t_2]$ hosszát. $[\tau_2, t_2]$ -n $\dot{x}(t) \geq 0$, $k < x(t) < K$, $k < f(x(t)) < K$ valamely csak λ -tól függő $\underline{k}, \underline{K}$ számokkal. Ezért

$$(p(t)\dot{x}(t))' \leq e(t, x(t), \dot{x}(t)) - q(t)k \leq$$

$$-q_1k + r_1(t) + (L^2 + 1)r_2(t),$$

ahol $L = \sup_{[t_0, \infty)} |\dot{x}(t)|$. Innen $[\tau_2, t_2]$ -n való integrálással kapjuk, hogy

$$q_1k(t_2 - \tau_2) = p_2L + \int_{\tau_2}^{t_2} r_1 + (L^2 + 1) \int_{\tau_2}^{t_2} r_2.$$

Az r_1 és r_2 függvények $[t_0, \infty)$ -en való integrálhatósága miatt $(t_2 - \tau_2)$ egy csak $x(t)$ -től függő korlát alatt marad. Ha ugyanezt belátjuk $(\tau_1 - t_1)$ -re is, akkor kész a bizonyítás, ugyanis az $x(t)$ szomszédos zéróhelyei távolságának korlátossága innen már következik.

$[t_1, \tau_1]$ -en $0 < k_1 < -x(t) < K_1$, $k_1 < -f(x(t)) < K_1$ valamely t_1 -től független k_1, K_1 pozitív számokkal.

Legyen $R = \sup_{[t_0, \infty)} \Psi(x(t), \left(\frac{p}{q}\right)^{1/2}(t)\dot{x}(t))$. Ekkor

$$(p(t)\dot{x}(t))' = -g(t, x(t), \dot{x}(t))\dot{x}(t) - q(t)f(x(t)) + e(t, x(t), \dot{x}(t)).$$

Integráljunk $[t_1, t]$ -n $(t < \tau_1)$:

$$p(t) \dot{x}(t) = -\exp \left\{ -\int_{t_1}^t \frac{g}{p} \right\} \int_{t_1}^t q(\tau) f(x(\tau)) \exp \left\{ \int_{t_1}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} d\tau +$$

$$\exp \left\{ -\int_{t_1}^t \frac{g}{p} \right\} \int_{t_1}^t e(\tau, x(\tau), \dot{x}(\tau)) \exp \left\{ \int_{t_1}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} d\tau .$$

Innen rutin számolással:

$$\dot{x}(t) \geq \frac{k_1 q_1}{p_2} \exp \left\{ -\int_{t_1}^t \frac{R}{p_1} \right\} \int_{t_1}^t \exp \left\{ \int_{t_1}^{\tau} \frac{R}{p_1} \right\} d\tau -$$

$$\frac{1}{p_2} \int_{t_1}^t (r_1(\tau) + (L^2 + 1)r_2(\tau)) d\tau \geq \frac{p_1 q_1 k_1}{p_2 R} \left(1 - \right.$$

$$\left. -\exp \left\{ -\frac{R}{p_1} (t - t_1) \right\} \right) - \frac{1}{p_2} \int_{t_1}^t (r_1(\tau) + (L^2 + 1)r_2(\tau)) d\tau .$$

Ha t_1 elégé nagy, a második integrál tetszőlegesen adott pozitív ε -nál kisebbé válik. Legyen $\varepsilon < \frac{p_1 q_1 k_1}{p_2 R}$.

$[t_1, \tau_1]$ -en integráljuk a fenti egyenlőtlenséget:

$$K_1 > x(\tau_1) - x(t_1) \geq \left(\frac{p_1 q_1 k_1}{p_2 R} - \varepsilon \right) (\tau_1 - t_1) - \frac{p_1^2 q_1 k_1}{p_2 R}$$

adódik, ahonnan már látható, hogy $(\tau_1 - t_1)$ t_1 -től és τ_1 -től független korlát alatt marad.

Ha a $\lim_{t \rightarrow \infty} r_1(t) = 0$ feltételt elhagyjuk, akkor legyenek $\sigma_0 < \sigma_1$ az $x(t)$ szomszédos zéróhelyei. t_1 legyen az $\dot{x}(t)$ σ_0 utáni, t_2 pedig a σ_1 utáni első zéróhelye. Most ugyan nem tudjuk, hogy $x(t)$ szélsőérték-helyei közt jelet vált. Ha σ_1 elég nagy, (t_1, t_2) -ben létezik pontosan egy τ_1 és τ_2 az $F(x(\tau_1)) = F(x(\tau_2)) = \frac{\lambda}{3}$ tulajdonsággal (2.4 Lemma b) része). Nyilván $[\tau_1, t_2]$ -n $\dot{x}(t)$ jeltartó, ezért a $[\tau_1, \tau_2]$ -re és $[\tau_2, t_2]$ -re vonatkozó becslések elvégezhetők. A $[t_1, \tau_1]$ -en alkalmazott eljárás akkor is végrehajtható, ha ott $\dot{x}(t)$ jelet vált.

A lemmát bebizonyítottuk.

2.7. LEMMA. Tegyük fel, hogy az (E2) egyenletre teljesülnek az (I), (II), (VI) feltételek. Legyen $x(t)$ az (E2) olyan oszcilláló megoldása, melyre

$\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$. Ekkor léteznek olyan $v_1, \Theta_1, v_2, \Theta_2, v_3, \Theta_3$, pozitív számok, hogy $\dot{x}(t)$ bármely két szomszédos t_1, t_2 zéróhelyére és a τ_1, τ_2 helyekre $(t_1 < \tau_1 < \tau_2 < t_2, F(x(\tau_1)) = F(x(\tau_2)) = \frac{\lambda}{3})$

teljesülnek az alábbiak:

$$v_1 < \int_{t_1}^{\tau_1} \frac{1}{p(t)} \int_{t_1}^t q(\tau) d\tau dt < \Theta_1 ,$$

$$v_2 < \int_{\tau_1}^{\tau_2} \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} < \Theta_2 ,$$

$$v_3 < \int_{\tau_2}^{t_2} \frac{1}{p(t)} \int_t^{\tau_2} q(\tau) d\tau dt < \Theta_3 .$$

A bizonyítás a 2.6 Lemma bizonyításának ismeretében könnyen elvégezhető.

A fenti állítás a lineáris

$$\ddot{x} + q(t)x = 0$$

egyenletre ismert (Coppel [7] 50. oldal, Atkinson [2])

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\pi - \int_{t_n}^{t_{n+1}} q^{1/2} \right) = 0$$

összefüggés (E2)-re vonatkozó általánosításának tekinthető ($\{t_n\}$ az $x(t)$ megoldás szélsőérték-helyeinek a sorozata), amely a $\dot{q}(t) = o(q^{3/2}(t))$ feltétel mellett teljesül ($t \rightarrow \infty$).

2.3. A megoldások 0-hoz tartásának szükséges feltételei

A bevezetőben vázlatosan szóltunk azokról a feltételekről, melyek szükségesek minden megoldás 0-hoz tartásához. Ezt a kérdéskört részletesen megvizsgáljuk az (E) illetve az (E') egyenletek esetén.

Ha az

$$(E) \quad (p(t)\dot{x})' + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + q(t)f(x) = 0$$

egyenletben $g(t, x, \dot{x})$ "kicsi" és $p(t), q(t)$ "megköze-

litően konstans", akkor az egyenlet a csillapítatlan rezgést leíró

$$\ddot{x} + f(x) = 0$$

egyenletre emlékeztet. Azt várjuk ekkor, hogy a megoldások csillapítatlanul oszcillálnak $[t_0, \infty)$ -en. Ezt a sejtésünket igazolja az alábbi tétel.

2.1. TÉTEL. Tegyük fel, hogy (I) - (III), (VI) teljesülnek. Ha $\int_{t_0}^{\infty} \frac{b}{p} < \infty$, $\int_{t_0}^{\infty} \frac{|(pq)'|}{pq} < \infty$, akkor
(E) minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$, és ha
 $\int_{t_0}^{\infty} q = \infty$, akkor a megoldások oszcillálnak is.

Bizonyítás. Legyen $x(t)$ az (E) megoldása. A (2.1) képlet alapján a következő egyenlőtlenséghez jutunk:

$$\dot{E}(t) \geq - \left(K \frac{b(t)}{p(t)} + \frac{|(pq)'|}{pq}(t) \right) E(t)$$

$$\text{ahol } K = \sup_{[t_0, \infty)} \Psi \left(x(t), \left(\frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}(t) \dot{x}(t) \right) .$$

Ezt integrálva adódik, hogy $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$.

Most bizonyítsuk be a második állítást! Az egyenlet kétszeri integrálása után a

$$(2.2) \quad x(t) = x(t_0) + p(t_0) \int_{t_0}^t \frac{x(t_0)}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} d\tau -$$

$$\int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} \int_{t_0}^{\tau} f(x(s)) q(s) \exp \left\{ \int_{t_0}^s \frac{g}{p} \right\} ds d\tau$$

egyenlőséghez jutunk. Tegyük fel, hogy $x(t)$ jeltartó, például pozitív $[t_0, \infty)$ -en. Mivel $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$, van olyan pozitív δ szám, hogy $f(x(t)) > \delta$ $[t_0, \infty)$ -en. $x(t)$ felülről becsülhető:

$$x(t) < x(t_0) + L \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} d\tau - \delta \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \int_{t_0}^{\tau} q(s) ds d\tau.$$

A $\int_{t_0}^{\infty} \frac{|(pq)'|}{pq}$ tulajdonság miatt léteznek olyan

k_1, k_2 pozitív számok, hogy ha $t > t_0$ akkor

$$k_1 < p(t) q(t) < k_2.$$

$x(t)$ -t így tovább becsülhetjük:

$$x(t) < x(t_0) + \frac{L}{k_1} \int_{t_0}^t q - \frac{1}{k_2} \left(\int_{t_0}^t q \right)^2 .$$

$\int_{t_0}^{\infty} q = \infty$ miatt ha t elég nagy akkor a jobboldal negatívvá válik, ami ellentmond annak, hogy $x(t)$ jeltartó. Következésképpen (E) minden megoldása oszcillál $[t_0, \infty)$ -en.

Megjegyezzük, hogy a $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$ reláció ugyanígy bizonyítható az (E') egyenletre is, ha teljesülnek a (IV) és (V) feltételek.

Ha a $g(t, x, \dot{x})$ vagy a $p(t)q(t)$ függvény túl gyorsan nő, az ellenkező eset valósul meg. A megoldások "beragadnak", vagyis nem oszcillálnak és létezik a $\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t)| > 0$ határérték. Ezt az esetet írja le a

2.2. TÉTEL. Tegyük fel, hogy (I) - (III), (VI) teljesülnek, és $\varphi(x, y) \equiv 1$. Ha

$$\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{p(t)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^t \frac{a}{p} \right\} \int_{t_0}^t q(\tau) \exp \left\{ \int_{t_0}^{\tau} \frac{a}{p} \right\} d\tau dt < \infty,$$

akkor az (E) egyenletnek van olyan nem-oszcilláló megoldása, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t)| > 0$.

Bizonyítás. Legyen $x(t)$ olyan megoldás, amelyre a t_1 pillanatban $x(t_1) = 1$, $\dot{x}(t_1) = 0$ teljesül. A (2.2) képlet szerint ha $t > t_1$, akkor

$$x(t) = 1 - \int_{t_1}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_1}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} \int_{t_1}^{\tau} f(x(s)) q(s) \times$$

$$\times \exp \left\{ \int_{t_1}^s \frac{g}{p} \right\} ds d\tau .$$

Az $|f(x(t))|$ függvény kisebb valamely K számnál, amely nem függ t_1 -től, csupán az $x(t_1)$, $\dot{x}(t_1)$ értékektől (lásd a 2.1 Lemma bizonyításában $E(t)$ felső becslését). Ezért

$$x(t) > 1 - K \int_{t_1}^{\infty} \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_1}^{\tau} \frac{a}{p} \right\} \int_{t_1}^{\tau} q(s) \exp \left\{ \int_{t_1}^s \frac{a}{p} \right\} ds d\tau.$$

Ha most t_1 -et úgy választjuk, hogy a jobboldalon levő integrál $\frac{1}{2K}$ -nél kisebb legyen, akkor $x(t) > \frac{1}{2}$ adódik, ami állításunkat igazolja.

A bizonyítás egyszerűen átvihető az (E') egyenletre, ha az $e(t, x, \dot{x})$ (IV) becslésében szereplő r_1, r_2 függvényekre az

$$\int_{t_0}^{\infty} \left(r_1 + r_2 \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} \right) < \infty$$

feltétel teljesül.

A tétel elég bonyolultnak tűnő feltétele teljesül például akkor, ha $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} < \infty$, vagy a

$0 < m \leq \frac{q(t)}{p(t)} \leq M$ ($t > t_0$) esetben, ha $a(t)$ monoton nem-csökkenő és $\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{a} < \infty$ [24].

A fenti két tétel alapján ésszerű tehát feltennünk vizsgálataink során, hogy (E) és (E') rendelkezzenek az alábbi tulajdonságokkal:

$$\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{a}{2p} + \frac{(pq)'}{pq} \right) dt = \infty ;$$

$$(M) \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{p(t)} \exp \left\{ -R^* \int_{t_0}^t \frac{b}{p} \right\} \int_{t_0}^t q(\tau) \exp \left\{ R^* \int_{t_0}^{\tau} \frac{b}{p} \right\} d\tau dt = \infty ,$$

ahol $0 < R^* < \sup_{x,y \in R} \Psi(x,y)$.

Mint ahogyan a bevezetőben érzékeltettük, ezek a feltételek még nem garantálják minden megoldásra $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$ teljesülését. A következő két részben azt vizsgáljuk meg, mit tudunk mondani a megoldásokról ezek ismeretében.

2.4. Az $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{a}{2p} + \frac{(pq)'}{pq} \right) dt = \infty$ feltétel nem elegendő

Az előző pontban megmutattuk, hogy az

$$\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{a}{2p} + \frac{(pq)'}{pq} \right) dt = \infty$$

teljesülése szükséges ahhoz, hogy (E) minden megoldása 0-hoz tartson ha $t \rightarrow \infty$. Most egy új bizonyítást adunk az

$$(EL) \quad (p(t)\dot{x})' + a(t)\dot{x} + q(t)x = 0$$

egyenlet esetén Hartman ismert tételére [12], amely 0-hoz tartó megoldás létezését biztosítja.

2.3. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az (I), (VI) feltételek. Ha

$$\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{a}{2p} + \frac{(pq)'}{pq} \right) dt = \infty,$$

akkor létezik az (EL) egyenletnek olyan megoldása, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$.

B i z o n y í t á s. Transzformáljuk az (EL) egyenletet az

$$(EL^*) \quad \begin{aligned} \dot{x} &= \begin{pmatrix} q \\ - \\ p \end{pmatrix}^{\frac{1}{2}}(t) y \\ \dot{y} &= -\begin{pmatrix} q \\ - \\ p \end{pmatrix}^{\frac{1}{2}}(t) x - \left(\frac{a(t)}{p(t)} + \frac{1}{2} \frac{(pq)'}{pq} \right) y \end{aligned}$$

rendszerre. Az $E(t)$ függvény most

$$E(t) = y^2(t) + x^2(t)$$

alaku lesz.

Legyen $H_0 = \{x^2 + y^2 \leq 1\}$, S_0 a határa, H_t pedig legyen H_0 -nak az (EL^*) megoldásai mentén vett képe a t pillanatban. Tekintsük a $\varphi: S_0 \rightarrow R_+$ függvényt, amely az (x_0, y_0) kezdeti értékekhez a $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t)$ számot rendeli. Belátjuk, hogy φ folytonos S_0 -on. Ehhez elegendő bebizonyítani, hogy minden pozitív ε -hoz van olyan pozitív δ , hogy ha $|x'_0 - x''_0| < \delta$ és $|y'_0 - y''_0| < \delta$, akkor minden $t > t_0$ esetén $|x(t; t_0, x'_0, y'_0) - x(t; t_0, x''_0, y''_0)| < \varepsilon$ és $|y(t; t_0, x'_0, y'_0) - y(t; t_0, x''_0, y''_0)| < \varepsilon$, vagyis hogy (EL^*) minden megoldása stabilis. Ez pedig (EL^*) linearitása és a (VI) feltétel miatt teljesül, ugyanis (EL^*) triviális megoldása stabilis, ekkor pedig minden megoldás stabilis ([9], II, fejezet, 6§, 1. Tétel).

Ha S_0 minden pontjára $\varphi(x_0, y_0) > 0$ (vagyis minden megoldásra $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0$) teljesül, akkor

φ folytonossága miatt létezik egy $\delta > 0$ szám, hogy $\varphi(x_0, y_0) > \delta$ minden pontban. Ez azt jelenti,

hogy H_t minden t esetén tartalmazza az $\{x^2 + y^2 \leq 5\}$ halmazt.

Ugyanakkor Liouville tétele szerint ([9], II. fejezet 3. §)

$$\begin{aligned} \mu(t) &:= \int_{H_t} dx dy = \int_{H_0} \exp \left\{ - \int_{t_0}^t \left(\frac{a}{p} + \frac{1}{2} \frac{(pq)'}{pq} \right) \right\} dx_0 dy_0 = \\ &= \pi \exp \left\{ - \int_{t_0}^t \left(\frac{a}{p} + \frac{1}{2} \frac{(pq)'}{pq} \right) \right\} . \end{aligned}$$

ahol $\mu(t)$ a H_t területe. A tétel feltétele szerint

$\lim_{t \rightarrow \infty} \mu(t) = 0$, amiből következik, hogy $\bigcap_{t > t_0} H_t$ nem tartalmazhat pozitív sugarú gömböt. Következésképpen létezni kell olyan (x_0, y_0) pontnak S_0 -on, hogy a belőle induló $(x(t), y(t))$ megoldásra $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$ teljesül. A tételt bebizonyítottuk.

A fenti bizonyítás változtatás nélkül végigvihető általános lineáris rendszerek esetén is, csupán $E(t)$ helyett kell a megfelelő Ljapunov függvényt használni.

Most egy olyan példát ismertetünk, amely azt igazolja, hogy a fenti tételben többet nem állíthatunk.

Az

$$(E3L) \quad \ddot{x} + g(t)\dot{x} + x = 0$$

egyenletben $g(t)$ -t úgy definiáljuk, hogy $\int_{t_0}^{\infty} g = \infty$ teljesül, de lesz 0 -hoz nem tartó megoldása.

Legyen

$$g(t) = \begin{cases} 0 & \text{ha } t \in [0, t_1] \text{ vagy } t_{n+\frac{1}{n+1}} \leq t \leq t_{n+1} \\ 1 & \text{ha } t_n < t < t_{n+\frac{1}{n+1}} \end{cases}$$

ahol a $\{t_n\}$ sorozatot az alábbiak szerint határozzuk meg.

Tekintsük az

$$\ddot{x} + x = 0$$

egyenlet $x(0) = 1$, $\dot{x}(0) = 0$ kezdeti feltételekhez tartozó $x_1(t)$ megoldását. Legyen t_1 az $x_1(t)$ 0 utáni első szélsőérték helye. A $[t_1, t_1 + \frac{1}{2}]$ intervallumon folytassuk $x_1(t)$ -t differenciálható módon az

$$\ddot{x} + \dot{x} + x = 0$$

egyenlet megoldásával, majd a $[t_1 + \frac{1}{2}, t_2]$ -n újra az

$$\ddot{x} + x = 0$$

megoldásával, ahol t_2 a $t_1 + \frac{1}{2}$ utáni első szélsőérték helye, és így tovább a kétféle folytatás váltakozzon, és t_n legyen a $t_{n-1} + \frac{1}{n}$ utáni első szélsőérték helye.

Nyilván az így nyert függvény megoldása lesz az (E3L) egyenletnek.

Most bebizonyítjuk, hogy a megkonstruált megoldásra

$$\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) > 0.$$

Végezzük el az (E3L) egyenletben az

$$x(t) = r(t) \cos \varphi(t)$$

$$\dot{x}(t) = -r(t) \sin \varphi(t)$$

transzformációt. Az alábbi rendszert kapjuk:

$$\dot{\varphi} = 1 - \frac{1}{2}g(t) \sin 2\varphi$$

$$\dot{r} = -g(t) \sin^2 \varphi r.$$

ahol $r^2(t) = E(t)$ és $r(\infty) = \exp \left\{ \sum_{n=1}^{\infty} - \int_{t_n}^{t_{n+\frac{1}{n+1}}} \sin^2 \varphi \right\}.$

A $[t_n, t_{n+\frac{1}{n+1}}]$ intervallumon kapjuk, hogy

$$\begin{aligned} \sin^2 \varphi(t) &< (\varphi(t) - \varphi(t_n))^2 = \left(\int_{t_n}^t \left(1 - \frac{1}{2}g(\tau) \sin 2\varphi(\tau) \right) d\tau \right)^2 < \\ &< \frac{9}{4} (t - t_n)^2 \end{aligned}$$

Innen

$$r(\infty) > \exp \left\{ -\frac{3}{4} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(n+1)^3} \right\} > 0.$$

Ugyanakkor

$$\int_0^{\infty} g = \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty.$$

Megjegyezzük, hogy a $g(t)$ függvény egy $[0, \infty)$ -en integrálható függvénnyel kisimítható, ez azonban az egyenlet fent bizonyított tulajdonságát nem befolyásolja (lásd Bellmann [4] 6. fejezet).

2.5. Az (E') egyenlet nem-oszcilláló megoldásainak 0 -hoz tartása

A 2.3 pontban feltételét adtuk annak, hogy az (E') egyenletnek legyen 0 -hoz nem tartó nem-oszcilláló megoldása. Meg fogjuk mutatni, hogy ha ennek pontosan az ellentettje, nevezetesen az (M) feltétel teljesül, akkor a nem-oszcilláló megoldások, amennyiben léteznek, mind 0 -hoz tartanak, ha $t \rightarrow \infty$. Az állítást az egyszerűség kedvéért csak az (E) egyenletre fogalmazzuk meg. A bizonyítás az (E') egyenletre egyszerűen átvihető, ha az $e(t, x, y)$ függvény (IV)

becslésében szereplő r_1, r_2 -re $\int_{t_0}^{\infty} r_1 < \infty$ és

$$\int_{t_0}^{\infty} r_2 \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{1}{2}} < \infty \quad \text{teljesül.}$$

2.4. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az

(I) - (III) , (VI) feltételek és $\int_{t_0}^{\infty} q = \infty$. Ha min-

den $0 < R^* < \sup_{x,y \in R} \Psi(x,y)$ számra

$$(M) \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{p(t)} \exp \left\{ -R^* \int_{t_0}^t \frac{b}{p} \right\} \int_{t_0}^t q(\tau) \exp \left\{ R^* \int_{t_0}^{\tau} \frac{b}{p} \right\} d\tau dt = \infty ,$$

akkor az (E) egyenlet minden nem-oszcilláló megoldá-
sára $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 0$.

B i z o n y t á s. Legyen $x(t)$ az (E) egyenlet-
nek nem-oszcilláló megoldása. Tegyük fel, hogy
 $\lim_{t \rightarrow \infty} |x(t)| > 0$. Feltehető, hogy $x(t)$ pozitív.
Ekkor $\lim_{t \rightarrow \infty} f(x(t)) > k > 0$.
A (2.2) egyenlőség alapján

$$0 < x(t) \leq x(t_0) + K \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} d\tau -$$

$$- K \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} \int_{t_0}^{\tau} q(s) \exp \left\{ \int_{t_0}^s \frac{g}{p} \right\} ds d\tau .$$

ahol $g = g(t, x(t), \dot{x}(t))$. Az (M) feltétel miatt

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ - \int_{t_0}^{\tau} \frac{g}{p} \right\} \int_{t_0}^{\tau} q(s) \exp \left\{ \int_{t_0}^s \frac{g}{p} \right\} ds d\tau = \infty .$$

Az egyenlőtlenség jobb oldala $-\infty$ -be tart, ha $t \rightarrow \infty$, ami ellentmond $x(t) > 0$ -nak. Az ellentmondást a $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) \neq 0$ feltételezés okozta. A tételt bebizonyítottuk.

Az (E2) egyenletre a 2.2 és 2.3 tételek alapján mondhatjuk [14], hogy a nem-oszcilláló megoldások az (I), (II) és (VI) feltételek teljesülése mellett akkor és csak akkor tartanak 0-hoz, ha

$$\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{p(\tau)} \int_{t_0}^{\tau} q(\tau) d\tau dt = \infty .$$

Az $\int_{t_0}^{\infty} q = \infty$ reláció most a feltételből adódik.

Most tegyük fel, hogy $\frac{b(t)}{p(t)q(t)}$ nem-csökkenő $[t_0, \infty)$ -en. Ekkor

$$\begin{aligned} \int_{t_0}^t \frac{1}{p(\tau)} \exp \left\{ -R^* \int_{t_0}^{\tau} \frac{b}{p} \right\} \int_{t_0}^{\tau} q(s) \exp \left\{ R^* \int_{t_0}^s \frac{b}{p} \right\} ds d\tau &\geq \\ &\geq \frac{1}{R^*} \int_{t_0}^t \frac{q(\tau)}{b(\tau)} \left(1 - \exp \left\{ -R^* \int_{t_0}^{\tau} \frac{b}{p} \right\} \right) d\tau, \end{aligned}$$

ahol a jobboldal ∞ -be tart $(t \rightarrow \infty)$ ha

$$\int_{t_0}^{\infty} \frac{q}{b} = \infty. \text{ Speciálisan az (E3) egyenletre adódik}$$

R.J Ballieu és K. Peiffer eredménye [3], mely szerint a nem-oszcilláló megoldások 0-hoz tartanak, ha a $g(t, x, y) \leq b(t)\psi(x, y)$ becslésben $b(t)$ nem-csökkenő és $\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{b} = \infty$.

3. ATTRAKTIVITÁSI TÉTELEK

3.1. Bevezetés

A dolgozat fő fejezetében olyan tételeket bizonyítunk, melyek biztosítják, hogy az (E) illetve az (E') egyenletek minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$ teljesüljön.

Mindenekelőtt emlékeztetünk rá, hogy az (I) - (VI) feltételek teljesüléséből következik, hogy az (E') megoldásai léteznek valamely $[t_0, \infty)$ intervallumon és létezik a

$$\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \left(\frac{p(t)}{q(t)} x^2(t) + F(x(t)) \right)$$

véges határérték (2.1 Lemma). Az (M) feltétel biztosítja a nem-oszcilláló megoldások 0-hoz tartását (2.3 Tétel). A bizonyításokban ki fogjuk használni, hogy ha

$\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} = \infty$, akkor a 0-hoz nem tartó oszcilláló meg-

oldások zéróhelyei nem torlódhatnak véges értékhez (2.5 Lemma). Belátható, hogy a $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} = \infty$ reláció (M)-ből

következik.

Attraktivitási tételeinket három külön részben fogalmazzuk meg. Először az (E') olyan eseteit vizsgáljuk, melyekben vagy a $-g(t, x, \dot{x})\dot{x}$ csillapítás befolyásolja döntően a megoldások viselkedését, vagy a $-g(t, x, \dot{x})\dot{x}$ és a $p(t), q(t)$ hatása egyaránt lényeges (3.2 pont). Ugyanezekben az esetekben fogalmazzunk meg globális aszimptotikus stabilitási tételeket a homogén (E) egyenletre (3.3 pont), melyek a homogenitást kihasználva lényegesen gyengítik az inhomogén esetre megfogalmazott tételek feltételeit. A $-g(t, x, \dot{x})\dot{x}$ csillapítás $p(t), q(t)$ hatásához viszonyított elhanyagolhatósága egy más irányú fejlesztést tesz lehetővé (3.4 pont). Eredményeinket összehasonlítjuk egymással.

3.2. Attraktivitási tételek az (E') egyenletre

Eredményeink megfogalmazásához szükségünk lesz az alábbi definíciókra.

3.1. DEFINÍCIÓ [14]. Az $\underline{a} : [t_0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}_+$ függvény integrálisan pozitív, ha

$$\int_H a = \infty$$

minden olyan $H = \bigcup_{n=1}^{\infty} [\tau_n^1, \tau_n^2]$ halmazon, ahol

$\tau_n^1 < \tau_n^2 < \tau_{n+1}^1$, $\lim_{n \rightarrow \infty} \tau_n^1 = \infty$ és létezik olyan $\delta > 0$, hogy $\tau_n^2 - \tau_n^1 > \delta$.

Belátható [14], hogy egy $a(t)$ függvény akkor és csak akkor integrálisan pozitív, ha minden $\varepsilon > 0$ számra

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_t^{t+\varepsilon} a > 0.$$

3.2. DEFINÍCIÓ. Az $a : [t_0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}_+$ függvény gyengén integrálisan pozitív, ha

$$\int_H a = \infty$$

minden olyan $H = \bigcup_{n=1}^{\infty} [\tau_n^1, \tau_n^2]$ halmazon, ahol

$\tau_n^1 < \tau_n^2 < \tau_{n+1}^1$, $\lim_{n \rightarrow \infty} \tau_n^1 = \infty$ és léteznek olyan $\delta, \Delta > 0$ számok, hogy $\tau_n^2 - \tau_n^1 > \delta$ és $\tau_{n+1}^1 - \tau_n^1 < \Delta$.



Könnyű belátni, hogy a definíció tartalma nem változik, ha $\tau_{n+1}^1 - \tau_n^1 < \Delta$ helyett a $\tau_{n+1}^1 - \tau_n^2 < \Delta$ tulajdonságot követeljük meg a $\underline{H}$ halmaztól.

Egy $a(t)$ függvény gyengén integrálisan pozitív, ha létezik olyan $\alpha(t)$ pozitív nem-növény függvény, melyre $\int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty$, hogy minden $\varepsilon > 0$ számra

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{\alpha(t)} \int_t^{t+\varepsilon} a > 0.$$

Valóban. Legyen $\bigcup_{n=1}^{\infty} [\tau_n^1, \tau_n^2] = H$ egy a definícióban szereplő halmaz $(\delta, \Delta$ -val). Ekkor

$$\int_H a = \sum_{n=1}^{\infty} \int_{\tau_n^1}^{\tau_n^2} a > \sum_{n=1}^{\infty} \int_{\tau_n^1}^{\tau_{n+\delta}^1} a > \sum_{n=1}^{\infty} \alpha(\tau_n^1) = \infty,$$

ahol $\delta > 0$ a feltétel miatt létezik.

Például a $\sin^2 t$ integrálisan pozitív, az $\frac{1}{t} \sin^2 t$ gyengén integrálisan pozitív, de nem integrálisan pozitív.

3.1. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az

(I) - (VI) feltételek és $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p}\right)^{1/2} = \infty$. Ha a

$$\left[2k \frac{a}{(pq)^{1/2}} (Q^{-1}(\tau)) + \frac{(pq)'}{pq} (Q^{-1}(\tau)) \right]^+$$

függvény integrálisan pozitív $\left(Q(t) = \int \left(\frac{q}{p}\right)^{1/2} \right)$,

$(\cdot)' = \frac{d}{dt}$, $0 < k < \sup_{x,y \in R} \varphi(x,y)$, akkor az

(E') egyenlet minden oszcilláló megoldására

$$\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0 .$$

B i z o n y í t á s. Tegyük fel, hogy $x(t)$ olyan oszcilláló megoldás, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$.

A (2.1) összefüggés miatt

$$\dot{E} t \leq - \left[2 \varphi \left(x(t), \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{2}}(t) \dot{x}(t) \right) \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq)'}{pq}(t) \right]^+ \times$$

$$\times \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) + \left[2 \varphi \left(x(t), \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{2}}(t) \dot{x}(t) \right) \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq)'}{pq}(t) \right]^- K$$

$$+ \frac{2}{(pq)^{1/2}(t)} \left(r_1(t) + r_2(t) \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{\ell}{2}}(t) \right) (K + 1) ,$$

ahol K az $E(t)$ egy felső korlátja. Az (V) és (VI)

feltételek miatt a jobboldali második és harmadik tag integrálja korlátos $[t_0, \infty)$ -en.

Legyen $H = \left\{ t : F(x(t)) \leq \frac{\lambda}{3} \right\}$. A 2.5 Lemma miatt $H = \bigcup_{n=1}^{\infty} [\tau_n^1, \tau_n^2]$, ahol $\tau_n^1 < \tau_n^2 < \tau_{n+1}^1$, $\lim_{n \rightarrow \infty} \tau_n^1 = \infty$ és $\int_{\tau_n^1}^{\tau_n^2} \left(\frac{q}{p} \right)^{1/2} > \delta$ valamely pozitív δ -val. Nyilván

$$\inf_H \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) \geq \frac{\lambda}{3} \quad \text{és} \quad \inf_H \varphi\left(x(t), \left(\frac{p(t)}{q(t)}\right)^{\frac{1}{2}} \dot{x}(t)\right) = k > 0.$$

A fentiek alapján egy megfelelő $L > 0$ szám mellett

$$E(t) < L - \frac{\lambda}{3} \int_{H \cap [t_0, t]} \left[2k \frac{a}{p} + \frac{(pq)'}{pq} \right]^+,$$

ahol a jobboldal $-\infty$ -be tart ha $t \rightarrow \infty$ a tétel feltétele szerint. Ez ellentmond annak, hogy $E(t)$ minden t esetén pozitív. Az ellentmondást a $\lambda > 0$ feltételezés okozta. A tételt bebizonyítottuk.

A fenti tétel általánosítja Hatvani L. [13] egy a $p(t) \equiv q(t) \equiv 1$, $e(t, x, \dot{x}) \equiv 0$ esetre vonatkozó eredményét.

A bizonyításban nem használtuk ki (H halmaz), hogy az $x(t)$ zéróhelyeinek távolsága felülről is be-

csülhető. A 2.6 Lemma alkalmazásával a fentihez hasonlóan bizonyítható a

3.2. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az
 (I) - (VI) feltételek, $b(t) \equiv 1$, $0 < q_1 \leq q(t) \leq q_2$,
 és $0 < p_1 \leq p(t) \leq p_2$ $[t_0, \infty)$ -en. Ha az $a(t)$
függvény gyengén integrálisan pozitív, akkor az (E')
egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), \dot{x}(t)) = (0, 0)$,
az $e(t, x, \dot{x}) \equiv 0$ esetben a triviális megoldás g.a.s..

Tételeink szerint az

$$(E3L') \quad \ddot{x} + g(t)\dot{x} + x = e(t)$$

egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), \dot{x}(t)) = (0, 0)$,
 ha $\int_{t_0}^{\infty} |e| < \infty$ és az alábbi feltételek egyike teljesül:

$$a) \quad \lim_{t \rightarrow \infty} \int_t^{t+\varepsilon} g > 0 \quad (\forall \varepsilon > 0) \quad \text{és} \quad 0 \leq g(t) \leq ct ;$$

$$b) \quad \lim_{t \rightarrow \infty} t \int_t^{t+\varepsilon} g > 0 \quad (\forall \varepsilon > 0) \quad \text{és} \quad 0 \leq g(t) \leq C .$$

Látható, hogy az inhomogén esetben megmaradt a nagy és kis csillapítás Smith-től [22] származó

megkülönböztetése (lásd 1. fejezet) .

A következő részben megmutatjuk, hogy az a) és b) -szerü esetek szétválasztására az (E3) homogén egyenletnél nincs szükség.

3.3. Az (E) egyenlet triviális megoldásának globális aszimptotikus stabilitása

A fejezet fő tétele a következő:

3.3. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az (I) - (III) és (VI) feltételek, $\psi(x,y) > 0$ ($x,y \in \mathbb{R}$).
Ha létezik egy $\alpha: [t_0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}_+$ függvény amely kielégíti az alábbiakat:

$$(o) \quad \int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty ;$$

(i) minden $U \subset \mathbb{R}^2$ kompakt halmaz esetén a

$$\left(2 \frac{b(t)}{p(t)} \psi(x,y) + \frac{(pq)'}{pq}(t) \right) \frac{p(t)}{q(t)} \alpha(t)$$

függvény felülről korlátos $U \times [t_0, \infty)$ -en;

(ii) az $\alpha(t) \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{2}}(t)$ függvény nem-növe $[t_0, \infty)$ -en;

(iii) létezik egy $0 < \delta \leq 1$ szám, úgy hogy min-
den k, γ $(0 < \gamma < \sup_{R \setminus \{0\}} F(x)/xf(x),$

$k > \inf_{x, y \in R} \varphi(x, y))$ számra

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \left\{ \left(\int_{t_0}^t \alpha \right)^{-1} \int_{t_0}^t \left[\left(k \frac{a(\tau)}{p(\tau)} + \frac{1}{2} \frac{(pq)'}{pq}(\tau) \right) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - \right. \right. \\ \left. \left. - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau \right\} = \mu(k, \gamma) < 1 - \delta,$$

akkor az (E) egyenlet triviális megoldása g.a.s. x-ben.

A tételt először az önmagában is érdekes

$$(E3) \quad \ddot{x} + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = 0$$

egyenletre bizonyítjuk be.

3.4. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek a (II) ,

(III) feltételek. Ha létezik egy $\alpha: [t_0, \infty) \rightarrow R_+$
nem-növe függvény, amely rendelkezik az alábbi tulaj-
donságokkal:

$$(o) \quad \int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty ;$$

- (i) $\alpha(t)b(t)$ korlátos $[t_0, \infty)$ -en;
- (ii) létezik egy δ ($0 < \delta \leq 1$) szám úgy, hogy min-
den k, γ ($0 < \gamma < \sup_{R \setminus \{0\}} F(x)/xf(x)$,
 $k > \inf_{x, y \in R} \varphi(x, y)$) számra

$$\overline{\lim}_{t \rightarrow \infty} \left\{ \left(\int_{t_0}^t \alpha \right)^{-1} \int_{t_0}^t \left[k \alpha(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau \right\} =$$

$$= \mu(k, \gamma) < 1 - \delta ,$$

akkor az (E3) egyenlet triviális megoldása g.a.s..

B i z o n y í t á s. A 2.3 Tétel alapján elegendő azt bebizonyítanunk, hogy (E3) minden oszcilláló megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda = 0$.

Tegyük fel ennek az ellenkezőjét. Legyen $x(t)$ olyan oszcilláló megoldás melyre $\lambda > 0$. F.J. Scott [20] észrevette azt az egyszerű ténnyt, hogy $x(t)$ korlátossága miatt, adott pozitív ε -hoz található olyan γ

($0 < \gamma < \sup_{R \setminus \{0\}} F(x)/xf(x)$) szám, úgy, hogy

$$F(x(t)) - \gamma x(t)f(x(t)) < \varepsilon \quad (t > t_0) .$$

Emiatt

$$E(t) = \dot{x}^2(t) + (F(x(t))) = (1 + \gamma) \dot{x}^2(t) - \gamma g(t, x(t), \dot{x}(t)) \times \\ \times x(t) \dot{x}(t) - \gamma (xx)'(t) + F(x(t)) - \gamma x(t) f(x(t)) < \\ (1 + \gamma) \dot{x}^2(t) - \gamma g(t, x(t), \dot{x}(t)) x(t) \dot{x}(t) - \gamma (xx)'(t) + \varepsilon.$$

A $W(t) := E(t) \int_{t_0}^t \alpha$ függvény deriváltjára igaz az alábbi becslés:

$$(3.1) \quad \dot{W}(t) \leq -2g(t, x(t), \dot{x}(t)) \dot{x}^2(t) \int_{t_0}^t \alpha + \\ (1 + \gamma) \alpha(t) \dot{x}^2(t) - \gamma \alpha(t) (xx)'(t) - \\ \gamma g(t, x(t), \dot{x}(t)) \alpha(t) x(t) \dot{x}(t) + \varepsilon \alpha(t).$$

Legyen $\{t_n\}$ az $x(t)$ zéróhelyeinek a sorozata $(t_n \nearrow \infty$ ha $n \rightarrow \infty$, $0 < E(t_1) - \lambda < \varepsilon$). (3.1) $[t_1, t_n]$ -en való integrálásával kapjuk:

$$(3.2) \quad W(t_n) < W(t_1) + \varepsilon \int_{t_1}^{t_n} \alpha - \gamma \int_{t_1}^{t_n} \alpha (xx)' + \\ \int_{t_1}^{t_n} \dot{x}^2(\tau) \left[g(\tau, x(\tau), \dot{x}(\tau)) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau - \\ \int_{t_1}^{t_n} \dot{x}(\tau) g(\tau, x(\tau), \dot{x}(\tau)) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) \left(\gamma \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right)^{-1} \alpha(\tau) x(\tau) + \dot{x}(\tau) \right) d\tau =$$

$$= W(t_1) + \varepsilon \int_{t_1}^{t_n} \alpha - \gamma \int_{t_1}^{t_n} \alpha (x\dot{x})' + I(t_1, t_n) + J(t_1, t_n).$$

t_1 megválasztásából adódóan

$$I(t_1, t_n) < (\lambda + \varepsilon) \int_{t_1}^{t_n} \left[k a(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau,$$

ahol $k = \inf_{t > t_0} \varphi(x(t), \dot{x}(t)) > 0$, $x(t)$ és $\dot{x}(t)$

korlátossága miatt. Parciális integrálással nyerjük

$$- \gamma \int_{t_1}^{t_n} \alpha (x\dot{x})' = \gamma \int_{t_1}^{t_n} x\dot{x} d\alpha < \gamma_{KL} V,$$

ahol $K = \sup_{[t_0, \infty)} |x(t)|$, $L = \sup_{[t_0, \infty)} |\dot{x}(t)|$, V pedig

az α teljes változása $[t_0, \infty)$ -en.

Ha megmutatjuk, hogy $[J(t_1, t_n)]^+ = o\left(\int_{t_1}^{t_n} \alpha\right) (n \rightarrow \infty)$,

akkor (3.2) -t $\int_{t_1}^{t_n} \alpha$ -val osztva, és az $n \rightarrow \infty$ ha-

tárátmenetet végrehajtva a következő egyenlőtlenséghez jutunk:

$$\lambda < \varepsilon + \mu(k, \nu)(\lambda + \varepsilon) < \varepsilon + (1 - \delta)(\lambda + \varepsilon) .$$

Ha ε elegendően kicsi, akkor a baloldal nagyobb a jobboldalánál, ami ellentmondás. Ezt a $\lambda > 0$ feltevés okozta.

Be kell még bizonyítanunk, hogy $[J(t_1, t_n)]^+ = o\left(\int_{t_1}^{t_n} \alpha\right)$ ($n \rightarrow \infty$). Legyen $\{\sigma_n\}$ az $\dot{x}(t)$ zéróhelyeinek a soroza-
ta ($\sigma_n < t_n < \sigma_{n+1}$). A 2.2 Lemma szerint $x(t) \dot{x}(t) \leq 0$
 $[\sigma_n, t_n]$ -en és $x(t) \dot{x}(t) \geq 0$ $[t_n, \sigma_{n+1}]$ -en. Ezért

$$J(t_1, t_n) < \sum_{k=1}^n J(\sigma_k, t_k) .$$

Mivel $\alpha(t)$, $E(t)$ korlátosak és $\dot{x}(\sigma_k) = 0$,
 $\dot{x}^2(t_k) = \lambda$, $\int_0^\infty \alpha = \infty$, létezik egy $\{\tau_k\}$ sorozat
 ($\sigma_k < \tau_k < t_k$) és egy δ szám ($0 < \delta < \lambda$)
 úgy, hogy

$$-\dot{x}(t) \left(\gamma \left(\int_{t_0}^t \alpha \right)^{-1} x(t) \alpha(t) + \dot{x}(t) \right) < 0 \quad t \in [\tau_k, t_k],$$

és $\min_{t \in [\sigma_k, \tau_k]} |f(x(t))| = \delta$.

Ezért $J(t_1, t_n) < \sum_{k=1}^n J(\sigma_k, \tau_k)$.

Most vizsgáljuk meg a $J(\sigma_k, \tau_k)$ ($k = 1, 2, \dots$)
integrálok viselkedését! Feltéhető, hogy $[\sigma_k, \tau_k]$ -n
 $\dot{x}(t) \geq 0$, $x(t) < 0$. A fordított eset hasonlóan kezel-
hető.

Az (E3) egyenlet integrálásával $\dot{x}(t)$ -re $[\sigma_k, \tau_k]$ -n
az alábbi egyenlőség adódik:

$$(3.3) \quad \dot{x}(t) = -\exp \left\{ -\int_{\sigma_k}^t g(s, x(s), \dot{x}(s)) ds \right\} \int_{\sigma_k}^t f(x(\tau)) \times \\ \times \exp \left\{ \int_{\sigma_k}^{\tau} g(s, x(s), \dot{x}(s)) ds \right\} d\tau .$$

Definiáljuk az M, N számokat úgy, hogy $M > b(t)\alpha(t)$
és $N > \psi(x(t), \dot{x}(t))$ legyen $[t_1, \infty)$ -en. Ekkor
 $t \in [\sigma_k, \tau_k]$ -ra

$$\dot{x}(t) > \delta \exp \left\{ -\int_{\sigma_k}^t \frac{MN}{\alpha} \right\} \int_{\sigma_k}^t \exp \left\{ \int_{\sigma_k}^{\tau} \frac{MN}{\alpha} \right\} d\tau = \\ = \frac{\delta}{MN} \alpha(t) \left(1 - \exp \left\{ -\int_{\sigma_k}^t \frac{MN}{\alpha} \right\} \right).$$



Most majorálhatjuk $J(\sigma_k, \tau_k)$ -t:

$$(3.4) \quad J(\sigma_k, \tau_k) \leq \frac{\delta}{MN} \int_{\sigma_k}^{\tau_k} \dot{x}(\tau) g(\tau, x(\tau), \dot{x}(\tau)) \alpha(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) \times \\ \times \left(\frac{\nu_{KMN}}{\delta} \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right)^{-1} - \left(1 - \exp \left\{ - \int_{\sigma_k}^{\tau} \frac{MN}{\alpha} \right\} \right) \right) d\tau.$$

τ_k megválasztása miatt a 2.5 Lemma biztosítja olyan $\delta_1 > 0$ létezését melyre

$$1 - \exp \left\{ - \int_{\sigma_k}^{\tau_k} \frac{MN}{\alpha} \right\} > \delta_1 \quad (k = 1, 2, \dots)$$

teljesül. Ezért ha k elég nagy, akkor létezik olyan $\tau'_k \in (\sigma_k, \tau_k)$, mely kielégíti az alábbiakat:

$$\frac{\nu_{KMN}}{\delta} \left(\int_{t_0}^{\tau'_k} \alpha \right)^{-1} = 1 - \exp \left\{ - \int_{\sigma_k}^{\tau'_k} \frac{MN}{\alpha} \right\}, \text{ és}$$

$$1 - \exp \left\{ - \int_{\sigma_k}^{\tau} \frac{MN}{\alpha} \right\} > \frac{\nu_{KMN}}{\delta} \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right)^{-1} \quad (\tau'_k < \tau < \tau_k).$$

τ'_k definíciójából következik, hogy

$$(3.5) \quad \int_{\sigma_k}^{\tau'_k} \frac{1}{\alpha} <_R \left(\int_{t_0}^{\tau'_k} \alpha \right)^{-1} \quad \text{és így} \quad \tau'_k - \sigma_k <_R \alpha(\sigma_k) \left(\int_{t_0}^{\sigma_k} \alpha \right)^{-1}$$

egy megfelelően választott R számmal.

Majoráljuk $J(\sigma_k, \tau_k)$ -t, ha csak $[\sigma_k, \tau'_k]$ -n integrálunk:

$$J(\sigma_k, \tau_k) < \gamma_{KLN} \int_{\sigma_k}^{\tau'_k} b(\tau) \alpha(\tau) d\tau < \gamma_{KLMN} (\tau'_k - \sigma_k).$$

(3.5) felhasználásával nyerjük

$$J(t_1, t_n) < \gamma_{KLMN} \sum_{k=1}^n (\tau'_k - \sigma_k) \leq \gamma_{KLMNR} \sum_{k=1}^n \alpha(\sigma_k) \left(\int_{t_0}^{\sigma_k} \alpha \right)^{-1},$$

ahol a jobboldal $o\left(\int_{t_0}^{t_n} \alpha\right)$ ($n \rightarrow \infty$). A tételt bebizonyítottuk.

A 3.3. Tétel bizonyítása. Az (i) feltételből következik (M) teljesülése. Ennek bizonyítása analóg a 2.3 Tételt követő megfontolásokkal. (M)-ből pedig $\int_{t_0}^{\infty} \left(\frac{q}{p}\right)^{1/2} = \infty$ adódik. A $\tau = \int_{t_0}^t \left(\frac{q}{p}\right)^{1/2}$

transzformáció végrehajtása után az egyenlet (E3) alakúvá válik. Teljesülnek a 3.4 Tétel feltételei és ezzel a bizonyítás kész.

Most tekintsük az (E3) egyenletet. Legyen $\alpha(t) = \min(a(t), 1/b(t))$. A (II) és (III) feltételek mellett ha $a(t)$ nem-növény, $b(t)$ nem-csökkenő és $\int_{t_0}^{\infty} a = \int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{b} = \infty$, akkor a 3.4 Tétel feltételei teljesülnek. Nyilván $\alpha(t)$ nem-növény, $\int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty$ és $\alpha(t)b(t)$ korlátos. A (ii) feltétel következik az alábbiakból:

$$k a(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \geq \alpha(\tau) \left(k \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \right),$$

ami elég nagy τ -ra már pozitív, ezért a feltételben levő határérték 0. Ezzel Smith tételeinek [22] közös általánosítását kaptuk (lásd 1. fejezet).

Eredményeink lehetőségei még nem merültek ki. Megmutatjuk, hogy a korlátozó feltételek mellett $(e(t,x,y) \equiv 0, \varphi(x,y) > 0 \text{ ha } x,y \in R)$ többet "tudnak" a 3.1 és 3.2 Tételknél.

Legyen $\varepsilon > 0$ adott, és definiáljuk az (E3L) egyenletben $g(t)$ -t a következőképpen:

$$(3.6) \quad g(t) := \begin{cases} 1 & t \in [2n-1 + \varepsilon(n-1), n(2+\varepsilon)] \\ 0 & t \in [n(2+\varepsilon) + \frac{1}{n+3}, n(2+\varepsilon) + 1 - \frac{1}{n+3}] \end{cases}$$

R_+ kimaradó részén g -t definiáljuk lineárisan, hogy folytonos legyen. Láthatóan $g(t)$ nem gyengén integrálisan pozitív, azonban a 3.4 Tétel alkalmazható. Valóban. Legyen $\alpha(t) = \frac{1}{t}$. Az (i) feltétel triviálisan teljesül, a (ii) pedig az alábbiak miatt igaz:

$$\int_{t_0}^t \left[g(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \frac{1}{s} ds \right) - \frac{2}{\tau} \right] d\tau < 2 \int_{H_t} \frac{1}{\tau} d\tau,$$

ahol $H_t = \bigcup_{n(2+\varepsilon) < t} [n(2+\varepsilon), n(2+\varepsilon)+1],$

továbbá

$$\overline{\lim}_{t \rightarrow \infty} \left(\int_{t_0}^t \frac{1}{\tau} d\tau \right)^{-1} \int_{H_t} \frac{1}{\tau} d\tau < \frac{2}{2+\varepsilon} = 1 - \frac{\varepsilon}{2+\varepsilon}.$$

A fenti levezetést $\frac{1}{\tau}$ helyett $\frac{1}{b(\tau)}$ -vel megismételve adódik a

3.5. KÖVETKEZMÉNY. Tegyük fel, hogy teljesülnek a (II), (III) feltételek, $\varphi(x, y) > 0$ ($x, y \in \mathbb{R}$), $b(t)$ nem-csökkenő és $\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{b} = \infty$. Ha

$$\overline{\lim}_{t \rightarrow \infty} \left(\int_{t_0}^t \frac{1}{b} \right)^{-1} \int_{H_t} \frac{1}{b} < \frac{1}{1+\gamma}$$

minden $0 < \gamma < \sup_{\mathbb{R} \setminus \{0\}} F(x)/xf(x)$ számra

$(H_t := \{\tau \in [t_0, t] : a(\tau) < 1/b(\tau)\})$, akkor az (E3) egyenlet triviális megoldása g.a.s..

Hasonló alakú következmény a 3.3 Tételből is nyerhető.

A 3.3 tétel bizonyítása az általánosabb φ esetre $(\varphi(x, y) > 0 \text{ ha } y \neq 0)$ csak a $b(t) \equiv 1$ megkötés mellett vihető át (kis csillapítás esete).

Még így is érdemes az állítást megfogalmazni, hiszen mint láttuk, az alsó becslésre vonatkozó feltétel kevesebbet követel, mint a gyengén integrális pozitivitás feltétele.

3.6. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az (I) - (III) feltételek, $0 < q_1 \leq q(t) \leq q_2$, $0 < p_1 \leq p(t) \leq p_2$. Ha létezik olyan nem-növény, pozitív $\alpha(t)$ függvény, melyre $\int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty$ és kielégíti a 3.3 Tétel (iii) feltételét, akkor az (E) egyenlet triviális megoldása g.a.s..

Bizonyítás. Csak az (E3) egyenletre bizonyítunk, az állítás (E) -re ugyanugy adódik, mint a 3.3 Tétel esetén.

A 3.4 tétel bizonyítását finomítjuk. Először megmutatjuk, hogy tetszőlegesen adott $\varepsilon > 0$ számhoz létezik egy $\Omega \subset [t_1, \infty)$ halmaz és $\varepsilon_1 > 0$ szám úgy, hogy

$$(3.7) \quad \overline{\lim}_{n \rightarrow \infty} \left(\int_{\Omega \cap [t_1, t_n]} 2\lambda(1 + \gamma)\alpha \right) \left(\int_{t_1}^{t_n} \alpha \right)^{-1} < \varepsilon$$

és $\varphi(x(t), \dot{x}(t)) > \varepsilon_1$ $[t_1, \infty)$ -n. Valóban. $b(t) \equiv 1$ miatt a $\{\sigma_{k+1} - \sigma_k\}$ sorozat korlátos (2.6 Lemma).

Ezért létezik a (3.7) tulajdonságu Ω halmaz, amely

$$\bigcup_{k=1}^{\infty} [\tau_k^1, \tau_k^2] \text{ alaku } (t_{k-1} < \tau_k^1 < \sigma_k < \tau_k^2 < t_k).$$

Sőt olyan választás is lehetséges, hogy valamely δ számmal $|\tau_k^i - \sigma_k| > \delta > 0$ és $|f(x(\tau_k^i))| > \delta$ ($i = 1, 2$; $k = 1, 2, \dots$) teljesüljön. Ekkor (3.3)-ból következik olyan δ_1 létezése, melyre $|\dot{x}(\tau_k^i)| > \delta_1$ ($i = 1, 2$; $k = 1, 2, \dots$). $\psi(x, y)$ tulajdonságai alapján ε_1 létezése ezek után következik.

Most tekintsük az $I(t_1, t_n)$ integrált $W(t)$ becslésében:

$$I(t_1, t_n) < (\lambda + \varepsilon) \int_{t_1}^{t_n} \left[a(\tau) \psi(x(\tau), \dot{x}(\tau)) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau <$$

$$< (\lambda + \varepsilon) (1 + \gamma) \int_{\Omega \cap [t_1, t_n]} \alpha +$$

$$+ (\lambda + \varepsilon) \int_{t_1}^{t_n} \left[a(\tau) \varepsilon_1 \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau.$$

A bizonyítás a 3.4 Tétel bizonyításához hasonlóan folytatható.

Nem nehéz belátni, hogy az

$$\ddot{x} + g(t)x^3 + x = 0$$

egyenletre, melyben $g(t)$ (3.6) szerint van definiálva, nem alkalmazható a 3.2 Tétel, de triviális megoldása legutóbbi eredményünk szerint g.a.s..

Láttuk, hogy a 3.3 Tétel (iii) feltétele az $a(t)$ és $\frac{(pq)}{pq}(t)$ függvényektől milyen keveset követel. Felmerül a kérdés, hogy ez, vagy egy ilyen jellegű feltevés átmenthető-e az inhomogén (E') egyenletre. Egy választ a következő részben adunk meg, ahol a most tárgyalt módszer egy más irányú fejlesztését kapjuk.

3.4. A kis $g(t, x, \dot{x})$ esete

Ebben a részben az inhomogén (E') egyenlet azon eseteire fogalmazunk meg attraktivitási tételeket, melyekben a $-g(t, x, \dot{x})x$ csillapítás hatása elhanyagolható a $p(t), q(t)$ hatásához képest, vagyis az (E') egyenlet a megoldások 0-hoz tartása szempontjából helyettesíthető az

$$(E2') \quad (p(t) \dot{x})' + q(t) f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

egyenlettel. Tekintettel kiemelt jelentőségükre, állításokat fogalmazunk meg az $(E2')$ és az

$$(E1') \quad \ddot{x} + q(t) f(x) = e(t)$$

egyenletekre is.

Eredményeink alapja a

3.7. TÉTEL. Tegyük fel, hogy teljesülnek az
 (I) - (VI) feltételek és $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{b(t)}{(pq)^{1/2}(t)} = 0$.

Ha létezik olyan abszolút folytonos, nem-negatív $\alpha(t)$ függvény, melyre az alábbiak teljesülnek:

$$(0) \quad \int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty \quad ;$$

$$(i) \quad \alpha(t) \left(\frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}(t) = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty) \quad ;$$

$$(ii) \quad \int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q} \right)' \right| (pq)^{\frac{1}{2}} = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty) \quad ;$$

(iii) van olyan $0 < \delta \leq 1$ szám, hogy minden

$0 < \gamma < \sup_{R \setminus \{0\}} F(x)/xf(x)$ szám esetén

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \left(\int_{t_0}^t \alpha \right)^{-1} \int_{t_0}^t \left[\frac{(pq) \cdot}{pq} \alpha \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau = \mu(\gamma) < 1 - \delta,$$

akkor az (E') egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$.

Bizonyítás. A bizonyítás ugyanugy kezdődik mint a 3.4 Tételé. Tegyük fel, hogy $x(t)$ olyan megoldás, melyre $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = \lambda > 0$. Legyen $\varepsilon > 0$ adott. Létezik olyan $\gamma > 0$, hogy

$$F(x(t)) - \gamma x(t) f(x(t)) < \varepsilon,$$

ha $t > t_0$. Az $E(t)$ függvény most így majorálható:

$$E(t) = \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x^2(t) + F(x(t)) = (1 + \gamma) \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x^2(t) -$$

$$- \gamma \frac{1}{q(t)} (p(t) x(t) \dot{x}(t)) + F(x(t)) = (1 + \gamma) \frac{p(t) \cdot 2}{q(t)} x^2(t) -$$

$$- \gamma x(t) \dot{x}(t) \frac{g(t, x(t), \dot{x}(t))}{q(t)} + \frac{\gamma}{q(t)} e(t, x(t), \dot{x}(t)) -$$

$$\begin{aligned}
 & - \gamma x(t) f(x(t)) + F(x(t)) - \frac{\gamma}{q(t)} (p(t) x(t) \dot{x}(t))' \leq \\
 & \leq (1 + \gamma) \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) - \frac{\gamma}{q(t)} (p(t) x(t) \dot{x}(t))' + \gamma_{KLR} \frac{b(t)}{(pq)^{1/2}(t)} + \\
 & + \frac{\gamma}{q(t)} \left(r_1(t) + r_2(t) \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) L^\ell \right) + \varepsilon,
 \end{aligned}$$

ahol $K = \sup_{[t_0, \infty)} |x(t)|$, $L = \sup_{[t_0, \infty)} \left(\frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}(t) |\dot{x}(t)|$,

$R = \sup_{[t_0, \infty)} \Psi(x(t), \left(\frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}(t) \dot{x}(t))$. Ha $W(t) := E(t) \int_{t_0}^t \alpha$,

akkor a fentiek és a(2.1) összefüggés alapján

$$(3.8) \quad \dot{W}(t) \leq (1 + \gamma) \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) \alpha(t) - \gamma \frac{\alpha(t)}{q(t)} (p(t) x(t) \dot{x}(t))' +$$

$$\gamma_{KLR} \frac{b(t) \alpha(t)}{(pq)^{1/2}(t)} + \gamma \frac{\alpha(t)}{q(t)} \left(r_1(t) + r_2(t) \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) L^\ell \right) +$$

$$\varepsilon \alpha(t) - \frac{p(t)}{q(t)} \dot{x}^2(t) \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \frac{(pq)'}{pq}(t) +$$

$$L \left(r_1(t) + r_2(t) \left(\frac{q}{p} \right)^{\frac{\ell}{2}}(t) L^\ell \right) (pq)^{-\frac{1}{2}}(t) \int_{t_0}^t \alpha.$$

Válasszuk meg a T számot úgy, hogy ha $t > T$,
akkor

$$\int_T^t \frac{r_1}{(pq)^{1/2}} < \varepsilon, \quad \int_T^t \frac{r_2}{(pq)^{1/2}} \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{l}{2}} < \varepsilon,$$

$$\frac{b(t)}{(pq)^{1/2}(t)} < \varepsilon \quad \text{és} \quad |E(t) - \lambda| < \varepsilon$$

teljesüljenek. Integráljuk (3.8) -at $[T, t]$ -n:

$$W(t) \leq W(T) - \gamma \frac{\alpha(t)p(t)}{q(t)} \dot{x}(t) \dot{x}(t) + \gamma \int_T^t \left(\frac{\alpha}{q}\right) p \dot{x} \dot{x} +$$

$$\gamma_{KLRE} \int_T^t \alpha + \gamma \int_T^t \frac{\alpha}{q} \left(r_1 + r_2 \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{l}{2}} L^l \right) +$$

$$\varepsilon \int_T^t \alpha + L(1 + L^l) \varepsilon \int_T^t \alpha +$$

$$(\lambda + \varepsilon) \int_T^t \left[\frac{(pq)}{pq}(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right] d\tau \leq$$

$$\leq W(T) + \gamma_{KL} \alpha(t) \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{2}}(t) + \gamma_{KL} \int_T^t \left| \left(\frac{\alpha}{q}\right)^{\cdot} \right|_{(pq)}^{1/2} +$$

$$\sup_{[T, t]} \left\{ \alpha \left(\frac{p}{q}\right)^{\frac{1}{2}} \right\} \gamma(1 + L^L) \varepsilon + (\gamma_{KLR} + L + L^{L+1} + 1) \varepsilon \int_T^t \alpha +$$

$$(\lambda + \varepsilon) \int_T^t \left[\frac{(pq)^{\cdot}}{pq}(\tau) \left(\int_{t_0}^{\tau} \alpha \right) - (1 + \gamma) \alpha(\tau) \right]^{-} d\tau .$$

Most $\int_{t_0}^t \alpha$ -val osztva és a $t \rightarrow \infty$ határátmenetet végrehajtva kapjuk, hogy

$$\lambda < (\gamma_{KLR} + L + L^{L+1} + 1) \varepsilon + (1 - \varepsilon)(\lambda + \varepsilon) .$$

Ha ε elegendően kicsi, akkor a jobboldal kisebb mint a bal, ami lehetetlen. Az ellentmondást a $\lambda > 0$ feltétel okozta. A tételt bebizonyítottuk.

1978-ban F.J. Scott két tételt bizonyított a

$$(p(t) \dot{x})^{\cdot} + q(t) f(x) = e(t)$$

egyenletre, melyek a $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$ tulajdonságot biztosítják. Az egyikben [21] a 3.7 Tétel (iii)

feltételénél többet kívánó

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{(pq)^{\cdot}}{pq}(t) \frac{1}{\alpha(t)} > 0$$

feltétel szerepelt. A másokban [20] pedig az

$$\alpha(t) \left(\frac{p}{q} \right)^{\frac{1}{2}}(t), \quad \int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot} \right| (pq)^{1/2}$$

függvények korlátosságára volt szüksége. Így a 3.7 Tétel ezen eredmények közös általánosítása.

Megjegyzés. Ha az α és q függvényre további differenciálhatósági feltételek teljesülnek, akkor a

$$\gamma \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot}(t) (p\ddot{x})(t)$$

kifejezést parciálisan integrálhatjuk. Ezért a 3.7 Tétel (ii) feltétele az alábbiakkal helyettesíthető:

$$(ii)', \quad \int_{t_0}^t \left[\left(\left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot} p \right)^{\cdot} \right]^{-} = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty);$$

$$(ii)'', \quad \left| \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot} p \right|(t) = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty).$$

Megjegyzés. Ha a tétel állítása csak az oszcilláló megoldásokra vonatkozik, akkor a (ii)' és az $e(t, x, \dot{x}) \equiv 0$ esetben az (i) feltétel elengedhető. Valóban, ha $x(t)$ oszcilláló megoldás, akkor legyen $\{t_n\}$ a zéróhelyek sorozata ($t_n \rightarrow \infty$ ha $n \rightarrow \infty$). Elegendő a $[T, t]$ helyett a $[t_1, t_n]$ intervallumon integrálni. De ekkor

$$\gamma \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\frac{p-2}{2}} x^2 \Big|_{t_1}^{t_n} = 0 \quad \text{és} \quad \gamma \frac{\alpha}{q} p x \dot{x} \Big|_{t_1}^{t_n} = 0 .$$

Most vizsgáljuk meg, hogy eredményünk az (E3') egyenlet mely eseteire alkalmazható hatásosan. Legyen $p(t) = q^k(t)$ ($k \in \mathbb{R}$) és tegyük fel, hogy $\lim_{t \rightarrow \infty} q(t) = \infty$. Feltehető továbbá, hogy $\alpha(t)$ korlátos $[t_0, \infty)$ -en. Az

$$\left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\frac{k+1}{2}}(t) q^{\frac{k+1}{2}}(t) = \dot{\alpha}(t) q^{\frac{k-1}{2}}(t) - \alpha(t) \dot{q}(t) q^{\frac{k-3}{2}}(t)$$

azonosság alapján látnató, hogy (ii) akkor és csak akkor teljesül, ha $k < 1$. Azt kaptuk, hogy $p(t)$ növekedése lassabb kell hogy legyen mint a $q(t)$ növekedése.

Tekintsük a speciális (El') egyenletet. Némi számolással adódik a

3.8. KÖVETKEZMÉNY. Tegyük fel, hogy teljesül az (I),
 (II) feltétel, $q(t) \neq \infty$ ($t \rightarrow \infty$), $\int_{t_0}^{\infty} e^{-\int_{t_0}^t q} / q^{1/2} < \infty$ és
létezik olyan abszolút folytonos függvény $\alpha(t)$, mely-
re $\int_{t_0}^{\infty} \alpha = \infty$, $\alpha(t) \geq 0$ és a 3.7 Tétel (iii) felté-
tele teljesül. Ha vagy

a) létezik $\beta < \frac{1}{2}$ szám, hogy

$$\int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q^\beta} \right)' \right| = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty) ;$$

vagy

$$b) \quad \alpha(t) = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right), \quad \int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q^{1/2}} \right)' \right| = o \left(\int_{t_0}^t \alpha \right) \quad (t \rightarrow \infty),$$

akkor az (El') egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$.

Bizonyítás. A 3.7 Tétel (i) feltétele triviálisan teljesül. (ii)-t bizonyítandó, az a)

esetben

$$\int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot} \right| q^{1/2} \leq \int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q^{\beta}} \right)^{\cdot} \right| q^{\beta-1/2} + (1-\beta) \int_{t_0}^t \frac{\alpha}{q^{\beta}} \frac{\dot{q}}{q^{-\beta+3/2}}$$

miatt elegendő belátni, hogy a jobboldali második

integrál $o\left(\int_{t_0}^t \alpha\right)$ ha $t \rightarrow \infty$. Növeljük ezt az in-

tegrált az alábbi módon:

$$\int_{t_0}^t \frac{\alpha}{q^{\beta}} \frac{\dot{q}}{q^{-\beta+3/2}} < \sup_{[t_0, t]} \left(\frac{\alpha}{q^{\beta}} \right)^2 \frac{1}{1-2\beta} \left(q^{\beta-1/2}(t_0) - q^{\beta-1/2}(t) \right).$$

Innen (ii) teljesülése azonnal adódik.

A b) esetben (ii) az

$$\int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q} \right)^{\cdot} \right| q^{1/2} \leq \int_{t_0}^t \left| \left(\frac{\alpha}{q^{1/2}} \right)^{\cdot} \right| + \frac{1}{2} \int_{t_0}^t \alpha \frac{\dot{q}}{q^{3/2}}$$

egyenlőtlenségből következik.

Az állítást bebizonyítottuk.

A $\beta = 0$ esetet érdemes kiemelnünk. Ugyanis itt látszik leginkább, hogy a megoldások akkor tartanak 0-hoz, ha $\frac{\dot{q}}{q}(t)$ egy $[t_0, \infty)$ -en nem integrálható, de ott korlátos változású függvénynél "nagyobb" ha $t \rightarrow \infty$. A (iii) feltétel nyilván teljesül, ha $\frac{\dot{q}}{q}(t) > \alpha(t)$ (Burton, Grimmer [6]). A 3.2 és 3.3 pontok tételeivel ellentétben a $\frac{\dot{q}}{q}(t)$ függvényt felülről nem kell korlátoznunk, hiszen most az (M) feltétel triviálisan teljesül.

A 3.8 Következményből $\alpha(t)$ konkrét választásával további állítások nyerhetők.

A 2.1 Tétel bizonyításában használt megfontolásokhoz hasonlóan belátható, hogy az (E1) egyenlet megoldásai oszcillálnak $[t_0, \infty)$ -en. Ezt a tényt és a 3.7 Tétel utáni megjegyzéseket használjuk az alábbiakban.

3.9. KÖVETKEZMÉNY. Tegyük fel, hogy $f(x)$ kielégíti a (II) feltételt, $q(t) \nearrow \infty$ ha $t \rightarrow \infty$ és $\ddot{q}(t)$ abszolút folytonos. Ha

$$\int_{t_0}^t [(q^{-1}) \cdots]^+ = o(\log q(t)) \quad (t \rightarrow \infty),$$

akkor (E1) minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$.

3.10. KÖVETKEZMÉNY. Tegyük fel, hogy $f(x)$ kielé-
gíti a (II) feltételt, $F(x) \leq \gamma x f(x)$ ($x \in \mathbb{R}$), $q(t) \neq \infty$
ha $t \rightarrow \infty$, és $\ddot{q}(t)$ abszolút folytonos $[t_0, \infty)$ -en. Ha

$$\int_{t_0}^t \left[(q^{-\gamma/(\gamma+1)})^{\dots} \right]^+ = o(q^{1/(\gamma+1)}(t)) \quad (t \rightarrow \infty),$$

akkor az (E1) egyenlet minden megoldására $\lim_{t \rightarrow \infty} E(t) = 0$.

Bizonyítás. Elegendő észrevennünk, hogy feltételeink mellett az $\alpha(t) = \dot{q}(t) q^{-\gamma/(\gamma+1)}(t)$ helyettesítés alkalmazható.

A fenti állítás általánosítja és egyben élesíti A.C. Lazer [16] $f(x) \equiv x$ esetre vonatkozó eredményét, melyben az

$$\int_{t_0}^t |(q^{-1/2})^{\dots}|$$

korlátossága biztosítja a megoldások 0-hoz tartását, ha csak $q(t)$ nem-csökkenő.

Azt már korábban láttuk, hogy a 3.1 és 3.3 Tételek is hasznosak az (E2') és (E2) egyenletek vizsgálatában. A különbségeket már érzékeltettük, ezeket most néhány példával szemléltetjük.

1) Legyen $a(t) = \frac{1}{t} \sin^2 t$. Az

$$\left(\exp \left\{ \int_1^t a \right\} x \right)' + \exp \left\{ \int_1^t a \right\} x = 0$$

egyenletre $\alpha(t) = \frac{1}{t}$ -vel a 3.3 Tétel feltételei teljesülnek, de a 3.7 Tétel (ii) feltétele nem teljesül egyetlen (0), (i), (iii) feltételeket kielégítő α -val sem.

2) Most legyen

$$a(t) = \begin{cases} n^3 & t \in \left[n, n + \frac{1}{n^4} \right] \\ 0 & t \in \left(n + \frac{1}{n^4}, n + \frac{1}{3} \right) \\ 1 & t \in \left[n + \frac{1}{3}, n+1 \right) \end{cases}$$

Az $\ddot{x} + \exp \left\{ \int_1^t a \right\} x = 0$ egyenletre a 3.3 Tétel

(i) feltétele nem teljesül egyetlen nem-növény, $\int_1^\infty \alpha = \infty$ tulajdonságu α -val sem, de a megoldások a 3.8 Követ-

kezmény szerint 0-hoz tartanak ha $t \rightarrow \infty$.

Ez a két példa jellemzi a 3.1 és 3.7 Tételek kapcsolatát is. Csak most az egyenletek inhomogének is lehetnek. Például az 1) példában $e(t) = \frac{1}{t \log t}$, a másodikban $e(t) = 1$ megengedhető.

A 3.1 és 3.3 Tételek kapcsolatáról a 3.3 pontban mondottak az (E2) egyenlet esetén is helytállóak.

1. FÜGGELÉK

A dolgozatban vizsgált egyenletek

$$(E) \quad (p(t)\dot{x})' + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + q(t)f(x) = 0$$

$$(EL) \quad p(t)\ddot{x} + a(t)\dot{x} + q(t)x = 0$$

$$(E') \quad (p(t)\dot{x})' + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + q(t)f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

$$(E1) \quad \ddot{x} + q(t)f(x) = 0$$

$$(E1L) \quad \ddot{x} + q(t)x = 0$$

$$(E1') \quad \ddot{x} + q(t)f(x) = e(t)$$

$$(E2) \quad (p(t)\dot{x})' + q(t)f(x) = 0$$

$$(E2') \quad (p(t)\dot{x})' + q(t)f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

$$(E3) \quad \ddot{x} + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = 0$$

$$(E3L) \quad \ddot{x} + g(t)\dot{x} + x = 0$$

$$(E3') \quad \ddot{x} + g(t, x, \dot{x})\dot{x} + f(x) = e(t, x, \dot{x})$$

$$(E3L') \quad \ddot{x} + g(t)\dot{x} + x = e(t)$$

2. FÜGGELÉK

Általános feltételek

$$(I) \quad p, q \in C^1[t_0, \infty) ; \quad p(t), q(t) > 0 \quad \text{ha} \quad t > t_0;$$

$$(II) \quad f(x) \in C(-\infty, \infty) ; \quad xf(x) > 0 \quad (x \neq 0) ;$$

$$F(x) := 2 \int_0^x f \rightarrow \infty \quad (x \rightarrow \infty) ;$$

$$(III) \quad 0 \leq a(t)\varphi(x, y) \leq g\left(t, x, \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{1}{2}}(t)y\right) \leq b(t)\psi(x, y) ,$$

ahol a, b, φ, ψ nem-negatív folytonos függvények és $\varphi(x, y) \neq 0$ ha $y \neq 0$;

$$(IV) \quad |e(t, x, y)| \leq r_1(t) + r_2(t)|y|^l ,$$

$$0 \leq l \leq 1 ; \quad r_1, r_2 \in C[t_0, \infty) ; \quad r_1(t), r_2(t) \geq 0 ;$$

$$(V) \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{r_1}{(pq)^{1/2}} < \infty ; \quad \int_{t_0}^{\infty} \frac{r_2}{(pq)^{1/2}} \left(\frac{q}{p}\right)^{\frac{l}{2}} < \infty ;$$

$$(VI) \quad \int_{t_0}^{\infty} \left[2k \frac{a(t)}{p(t)} + \frac{(pq)'}{pq}(t) \right]^{-} dt < \infty,$$

$$\text{ahol } k = \inf_{x,y \in R} \psi(x,y);$$

$$(M) \quad \text{minden } 0 < R^* < \sup_{x,y \in R} \psi(x,y) \text{ számra}$$

$$\int_{t_0}^{\infty} \frac{1}{p(t)} \exp \left\{ -R^* \int_{t_0}^t \frac{b}{p} \right\} \int_{t_0}^t q(\tau) \exp \left\{ R^* \int_{t_0}^{\tau} \frac{b}{p} \right\} d\tau dt = \infty$$

IRODALOM

- [1] ARTSTEIN, Z. - INFANTE, E.F.: On the asymptotic stability of oscillators with unbounded damping, Quart. of Appl. Math., july 1976, 195-199.
- [2] ATKINSON, F.V.: A stability problem with algebraic aspects, Proc. Royal Soc. Edinburgh 78A(1978), 299-314.
- [3] BALLIEU, R.J. - PEIFFER, K.: Attractivity of the origin for the equation $\ddot{x} + f(t, x, \dot{x})|\dot{x}|^\alpha \dot{x} + g(x) = 0$, J. Math. Anal. Appl., 65 (1978), 321-332.
- [4] БЕЛЛМАН, Р.: Теория устойчивости решений дифференциальных уравнений, Изд. Иностранной Литературы, Москва, 1954.
- [5] BURTON, T. - GRIMMER, R.: On the asymptotic behaviour of solutions of $x'' + a(t)f(x) = 0$ Proc. Cambridge Philos. Soc., 70(1971), 77-88.

- [6] BURTON, T. - GRIMMER, R.: On the asymptotic behaviour of solutions of $\ddot{x} + a(t)f(x) = e(t)$, Pac. J. Math., 41 (1972), 43-55.
- [7] COPPEL, W. A.: Stability and asymptotic behaviour of differential equations, D.C. Heath and Company, Boston, 1965.
- [8] DE KLEINE, H. A.: A counterexample to a conjecture in second-order linear equations, Michigan Math. J., 17 (1970), 29-32.
- [9] ДЕМИДОВИЧ, Б. П.: Лекции по математической теории устойчивости,
Изд. "Наука", Москва, 1967.
- [10] ГУСАРОВ, Л. А.: О стремлении к нулю решений линейного дифференциального уравнения второго порядка
Докл. Акад. Наук СССР, 7 (1950), 9-12.
- [11] HALANAY, A.: Differential equations, Academic Press, New York, San Francisco, London, 1966.

- [12] HARTMAN, P.: On the theorem of Milloux,
Amer. J. Math., 70(1948), 395-399.
- [13] HATVANI, L.: On the stability of the zero solution of certain second order nonlinear differential equations, Acta Sci. Math., 32(1971), 1-9 .
- [14] HATVANI, L.: On the asymptotic behaviour of the solutions of $(p(t)x')' + q(t)f(x) = 0$,
Pub. Math., 19(1972), 225-237 .
- [15] KARSAI, J.: Attractivity theorems for second order nonlinear differential equations,
Pub. Math., megjelenés alatt .
- [16] LAZER, A.C.: A stability condition for the differential equation $y'' + p(x)y = 0$,
Michigan Math. J., 12(1965), 193-196 .
- [17] LEVIN, J.J. - NOHEL, J.A.: Global asymptotic stability for nonlinear systems of differential equations, Arch. Rational Mech. Anal., 5(1960), 194-211 .
- [18] MC SHANE, E.J.: On the solutions of the differential equation $y'' + p^2 y = 0$, Proc. Amer. Math. Soc., 17(1966), 55-61 .

- [19] MEIR, A. - WILLETT, D. - WONG, J.S.W.: On the asymptotic behaviour of the solutions of $x'' + a(t)x = 0$, Michigan Math. J., 14(1967), 47-52 .
- [20] SCOTT, F.J.: New partial asymptotic stability results for nonlinear ordinary differential equations, Pacific J. Math., 72(1977), 523-535 .
- [21] SCOTT, F.J.: On a partial asymptotic stability theorem of Willett and Wong, J. Math. Anal. Appl., 63(1978), 416-420 .
- [22] SMITH, R.A.: Asymptotic stability of $x'' + a(t)x' + x = 0$, Quart. J. Math. Oxford(2), 12(1961), 123-126 .
- [23] САНСОНЕ, Дж.: Обыкновенные дифференциальные уравнения том 2 ,
Изд. Иностранной Литературы, Москва, 1954.
- [24] THRUSTON, L.H. - WONG, J.S.W.: On global asymptotic stability of certain second order differential equations with integrable forcing terms, SIAM J. Appl. Math., 24(1979), 50-61 .

- [25] WILLETT, D.: On an example in second-order linear ordinary differential equations, Proc. Amer. Math. Soc., 17(1966), 1263-1266.
- [26] WILLETT, D. - WONG, S.S.: Some properties of the solutions of $(p(t)\dot{x})' + q(t)f(x) = 0$, J. Math. Anal. Appl., 23(1968), 15-24 .

Köszönetet mondok Dr. Hatvani László
docens urnak dolgozatom elkészítése köz-
ben nyújtott állandó támogatásáért.

TARTALOM

1.	BEVEZETÉS	1.
2.	DEFINÍCIÓK, ALAPLEMMÁK	
2.1.	Jelölések, általános feltételek, definíciók	9.
2.2.	A megoldások korlátossága, néhány tulajdonsága	12.
2.3.	A megoldások 0-hoz tartásának szükséges feltételei.	26.
2.4.	Az $\int_{t_0}^{\infty} \left(2\frac{a}{p} + \frac{(pq)'}{pq} \right) = \infty$ fel- tétel nem elegendő	32.
2.5.	Az (E') egyenlet nem-oszcilláló megoldásainak 0-hoz tartása	38.
3.	ATTRAKTIVITÁSI TÉTELEK	
3.1.	Bevezetés	42.
3.2.	Attraktivitási tételek az (E') egyenletre	43.
3.3.	Az (E) egyenlet triviális meg- oldásának globális aszimptoti- kus stabilitása	49.
3.4.	A kis $g(t, x, \dot{x})$ esete	63.

1. FÜGGELÉK

A dolgozatban vizsgált egyenletek . . 77.

2. FÜGGELÉK

Általános feltételek78.

IRODALOM80.